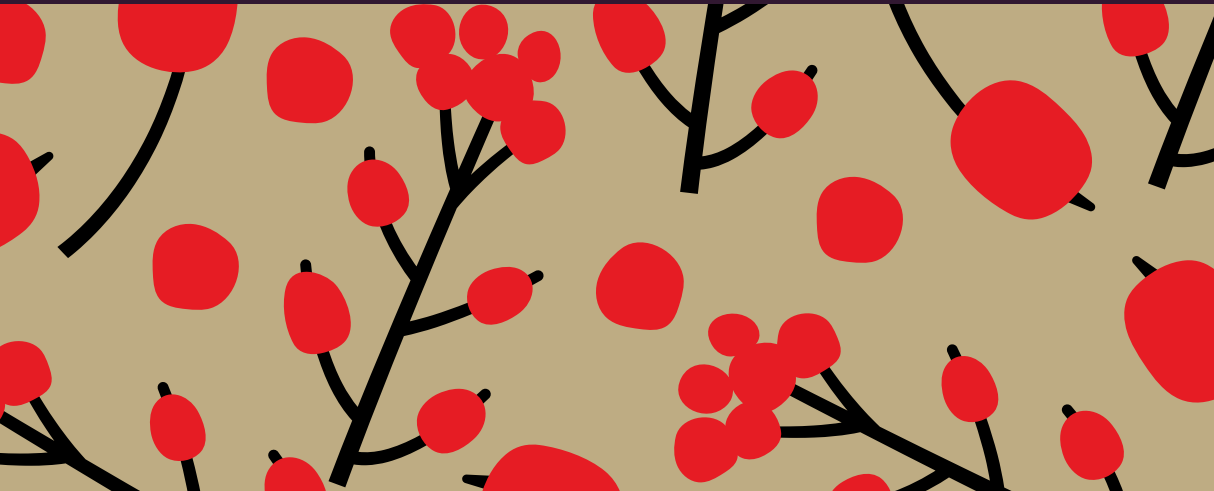


Curvas Algebraicas

Planas

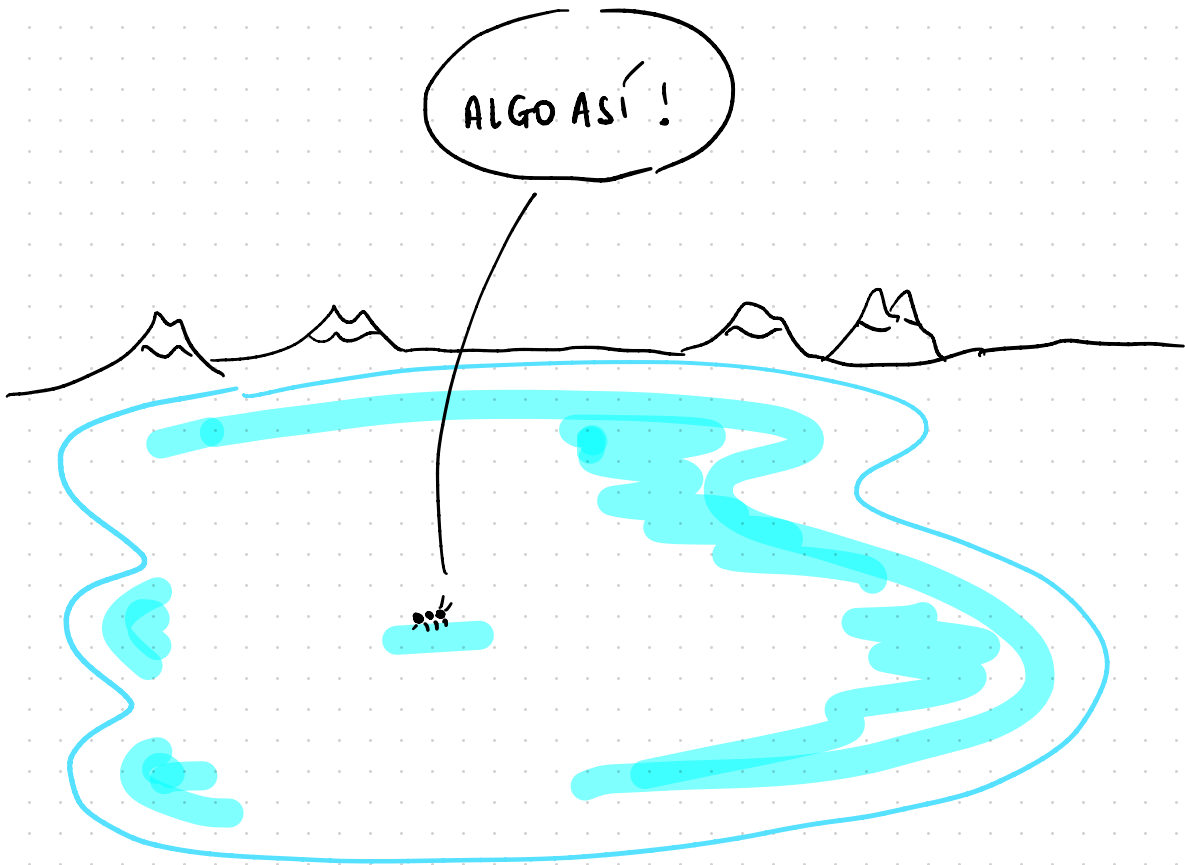
Renzo Cavalieri

EMALCA, Guanacaste, 2024

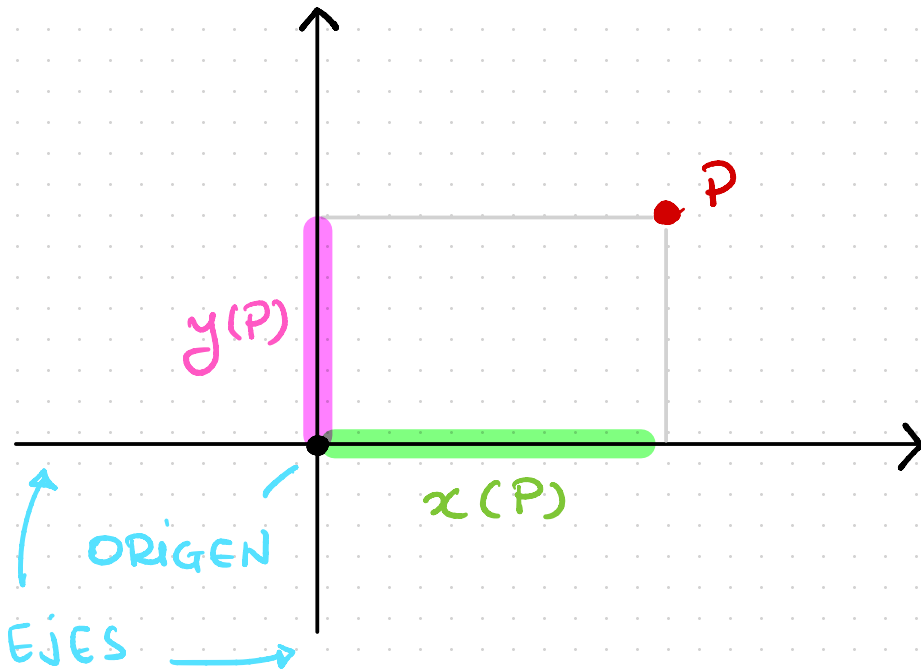


¿Que es el plano?

ALGO ASÍ!



El plano Cartesiano



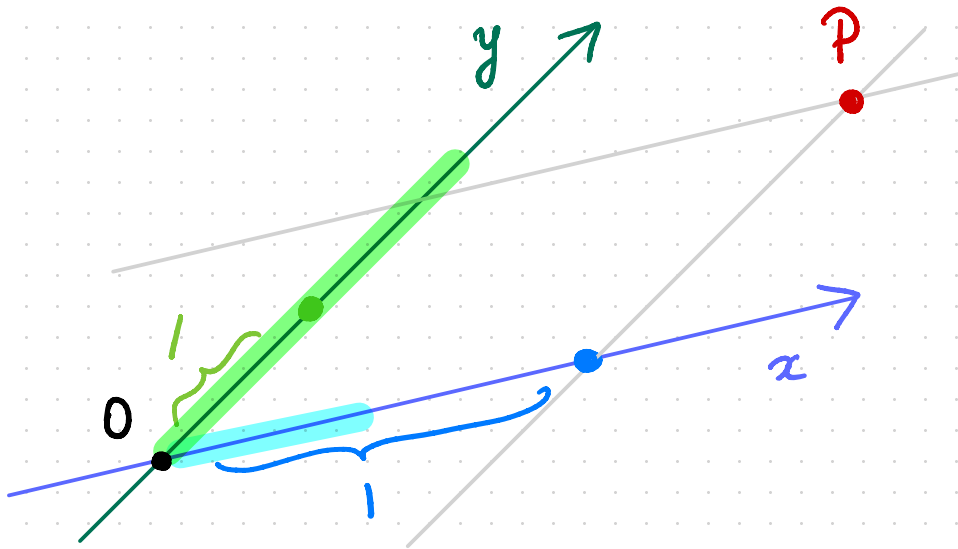
$$x: \text{Plano} \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$y: \text{Plano} \longrightarrow \mathbb{R}$$

dos funciones que juntas dan una biyección

$$\text{Plano} \longleftrightarrow \mathbb{R}^2$$

El plano afín



$$x(P) = 1$$

$$y(P) = 2$$

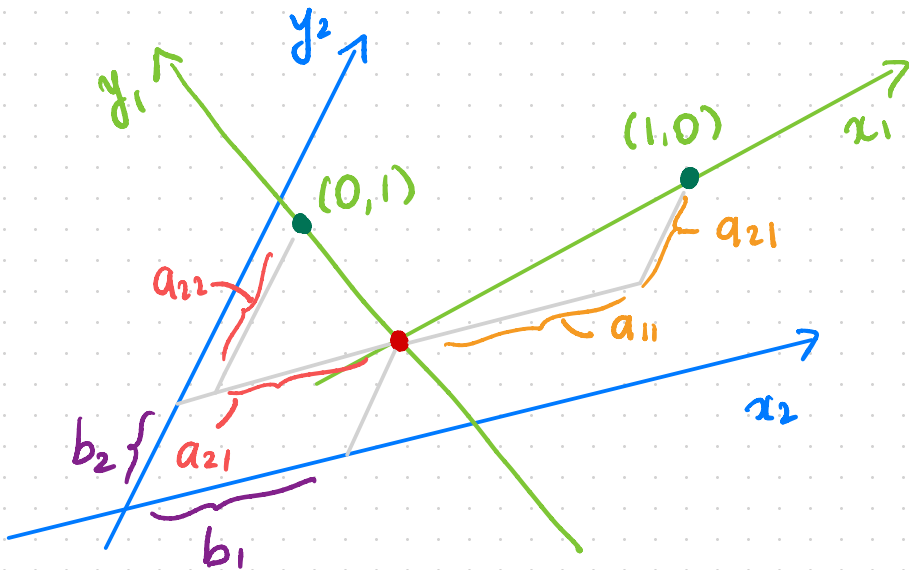
$$\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2, (x, y)$$

- hay coordenadas
- no se pueden medir distancias ni ángulos.

Cambio de coordenadas

$$\begin{cases} x_2 = a_{11}x_1 + a_{12}y_1 + b_1 \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}y_1 + b_2 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$$



El plano afín sobre otros campos

$$\mathbb{A}_K^2 = \left\{ (k_1, k_2) \in K^2 \right\}$$

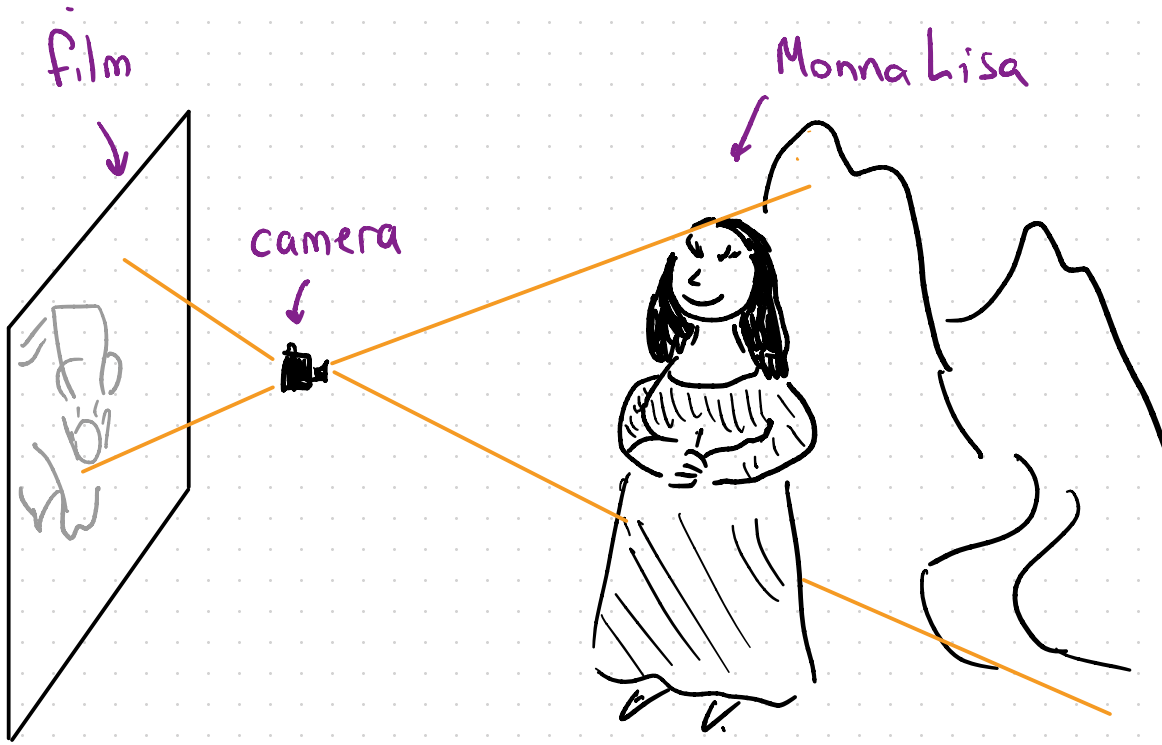
Por ejemplo:

$\mathbb{A}_{\mathbb{C}}^2$:= plano afín complejo

$$\mathbb{A}_{\mathbb{F}_2}^2 = \left\{ \begin{array}{cc} \bullet (1,0) & \bullet (1,1) \\ \bullet (0,0) & \bullet (0,1) \end{array} \right\}$$

Cambio de coordenadas son como antes

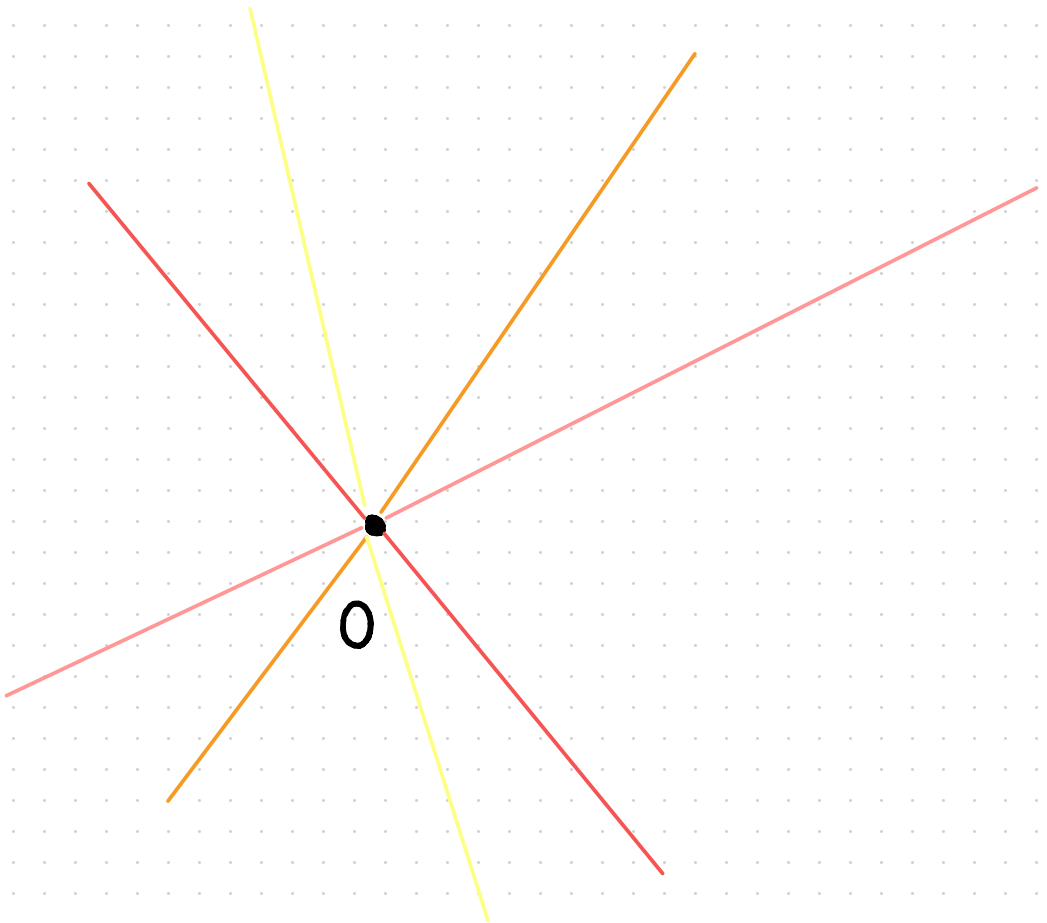
El plano proyectivo



La realidad es 3d
pero solo dibujamos en 2d

El plano proyectivo

$$\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 := \left\{ \begin{array}{l} \text{subespacios} \\ \text{vectoriales de} \\ \text{dim 1 en } \mathbb{R}^3 \end{array} \right\}$$



Coordenadas homogeneas

$$P_1 = (X(P_1); Y(P_1); Z(P_1)) \gg$$

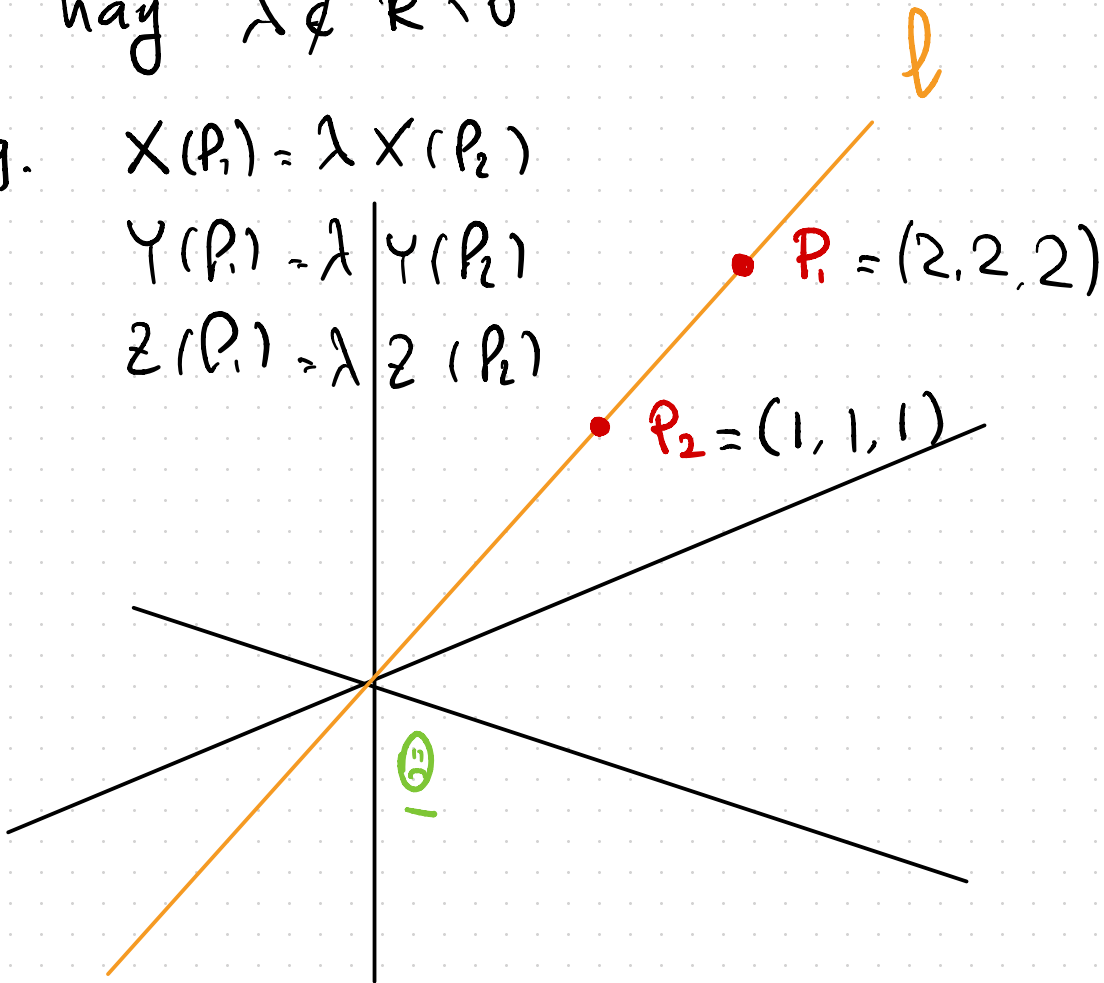
$$P_2 = (X(P_2); Y(P_2); Z(P_2))$$

si hay $\lambda \in \mathbb{R} \setminus 0$

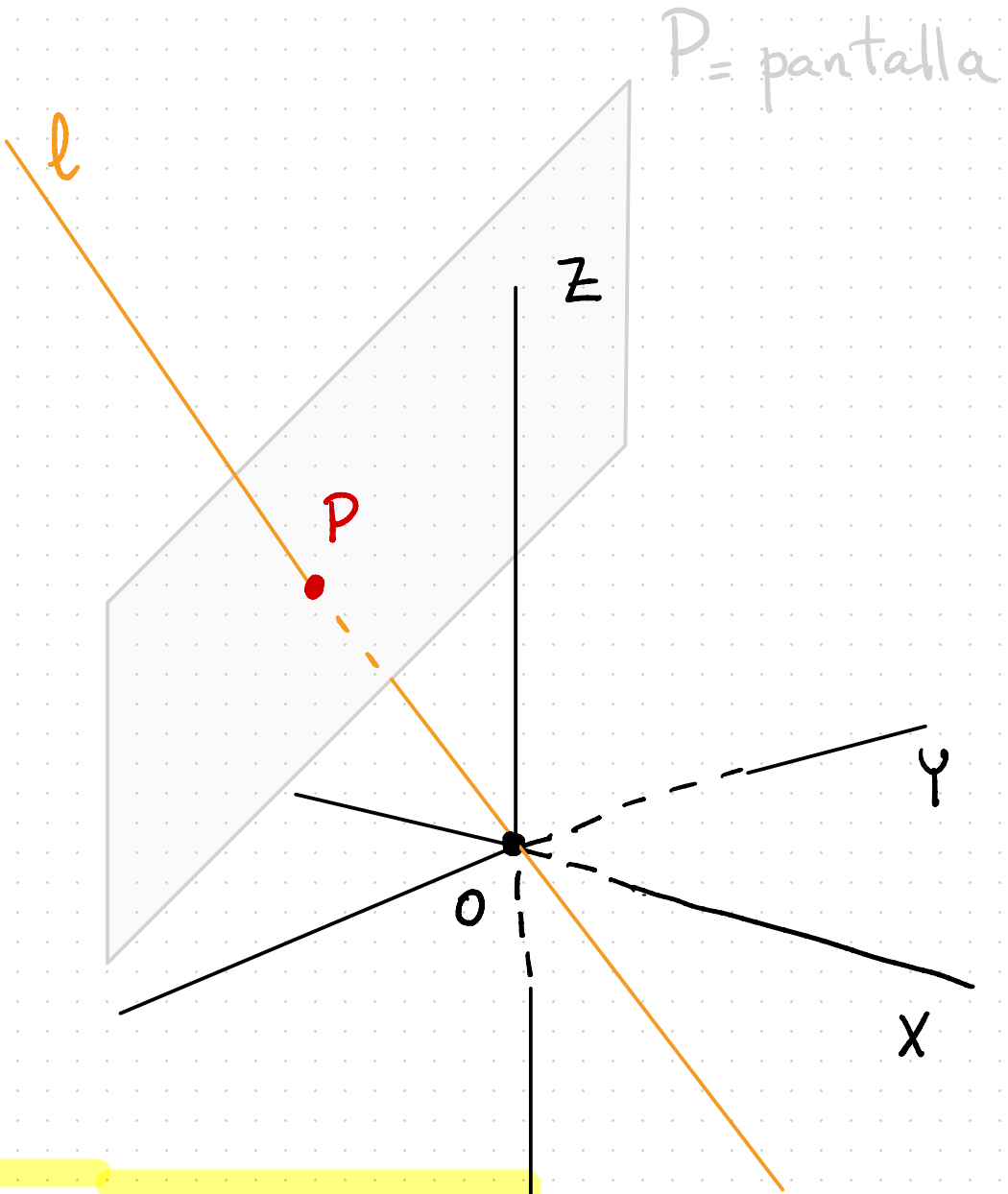
t.g. $X(P_1) = \lambda X(P_2)$

$$Y(P_1) = \lambda Y(P_2)$$

$$Z(P_1) = \lambda Z(P_2)$$

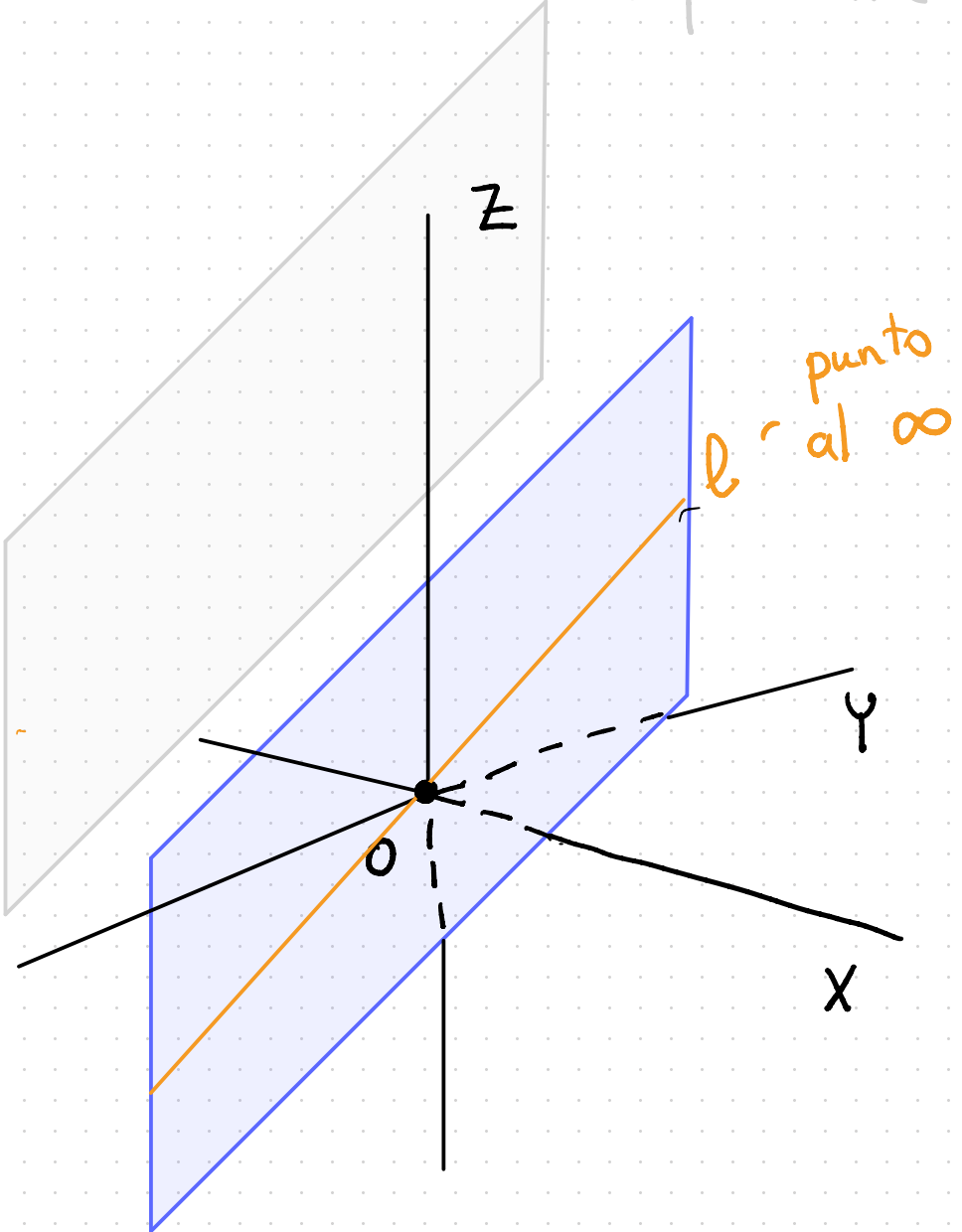


Porqué plano?



¿falta algo?

$P = \text{pantalla}$



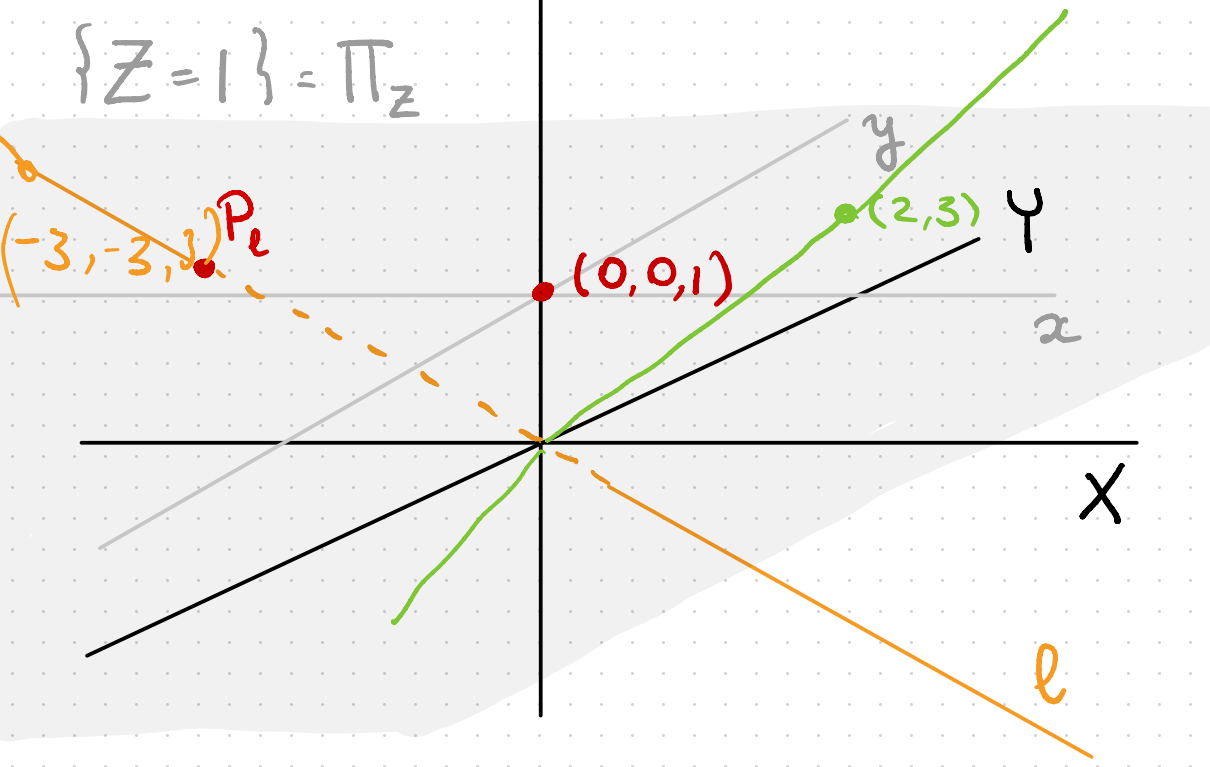
Relación entre coordenadas

$$\Pi_Z \begin{array}{c} \xrightarrow{i_Z} \\ \xleftarrow{\pi_Z} \end{array} U_Z \subseteq \mathbb{P}^2$$

$$(X : Y : Z) = (x : y : 1)$$

$$(x, y) = \left(\frac{X}{Z}, \frac{Y}{Z} \right)$$

$$\{Z=1\} = \Pi_Z$$



Proyectividad

||

$\mathbb{P}GL(3, \mathbb{K})$



$$\begin{bmatrix} X_2 \\ Y_2 \\ Z_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \lambda a_{13} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \lambda a_{23} \\ \lambda a_{31} & \lambda a_{32} & \lambda a_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 \\ Y_1 \\ Z_1 \end{bmatrix}$$



$\det \neq 0$

Rectas afín

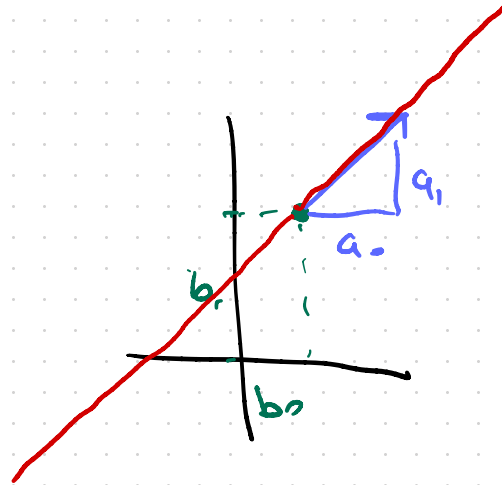
(A) ECUACIÓN

$$\{ax + by + c = 0\}$$

$$a, b, c \in \mathbb{R}$$

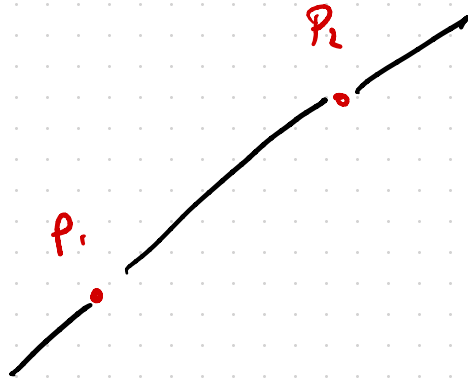
(B) PARAMETRIZACIÓN

$$\begin{cases} x(t) = a_0 t + b_0 \\ y(t) = a_1 t + b_1 \end{cases}$$

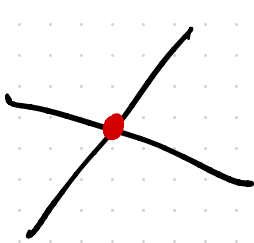


Relaciones entre rectas afines

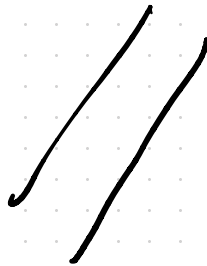
① Por 2 puntos distintos $\exists!$
recta



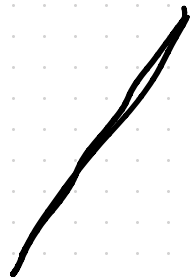
② Dos rectas en \mathbb{A}^2



1



0

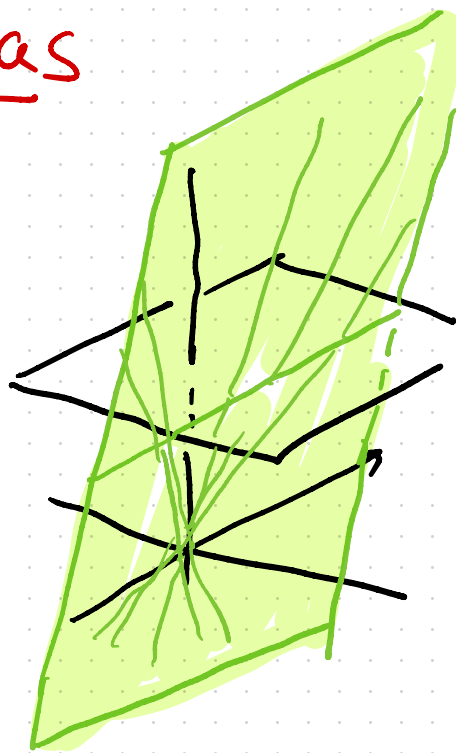


∞

Rectas proyectivas

(A) ECUACIÓN

$$AX + BY + CZ = 0$$



(B) PARAMETRIZACIÓN

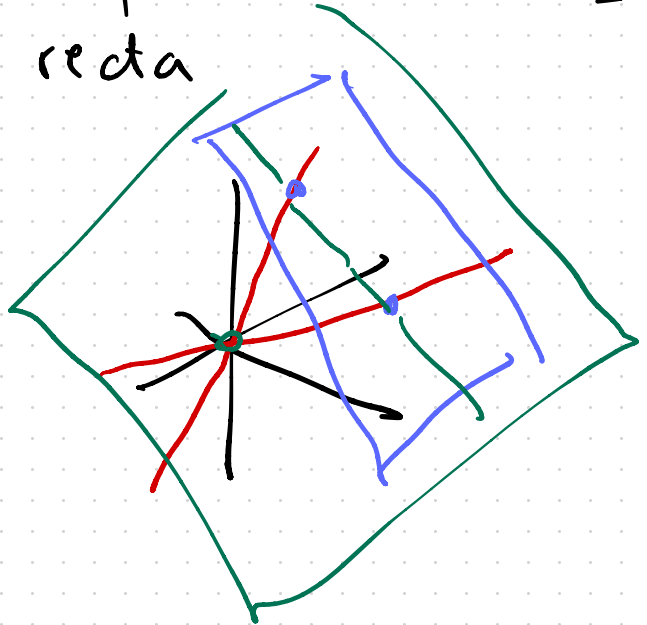
$$s, t \in \mathbb{R}$$

$$(s, t) \neq (0, 0)$$

$$\begin{cases} X(s:t) = sX_0 + tX_1 \\ Y(s:t) = sY_0 + tY_1 \\ Z(s:t) = sZ_0 + tZ_1 \end{cases}$$

Relación entre rectas proyectivas

① Entre dos puntos distintos hay 1 recta



② 2 rectas proyectivas

se encuentran
en 1 pto

se encuentran
en ∞ -puntos
(la misma
recta)

Curvas afines

Definición 2.1. Una curva algebraica plana afín $C \subset \mathbb{A}_k^2$ es el lugar geométrico de los puntos en el plano cuyas coordenadas satisfacen una ecuación polinomial en dos variables; es decir, sea $f(x, y) \in k[x, y]$, entonces:

$$C = \{p \in \mathbb{A}_k^2 \mid f(x(p), y(p)) = 0\}.$$

Ej 0: líneas

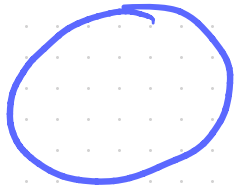
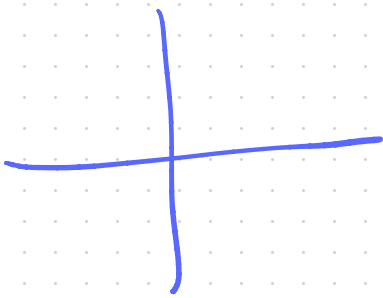
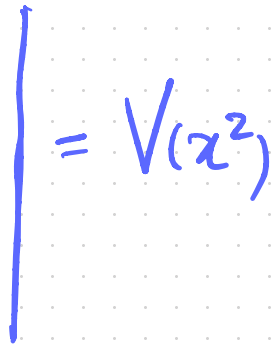
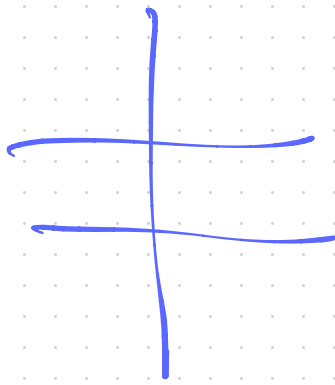
$$ax + by + c = 0$$



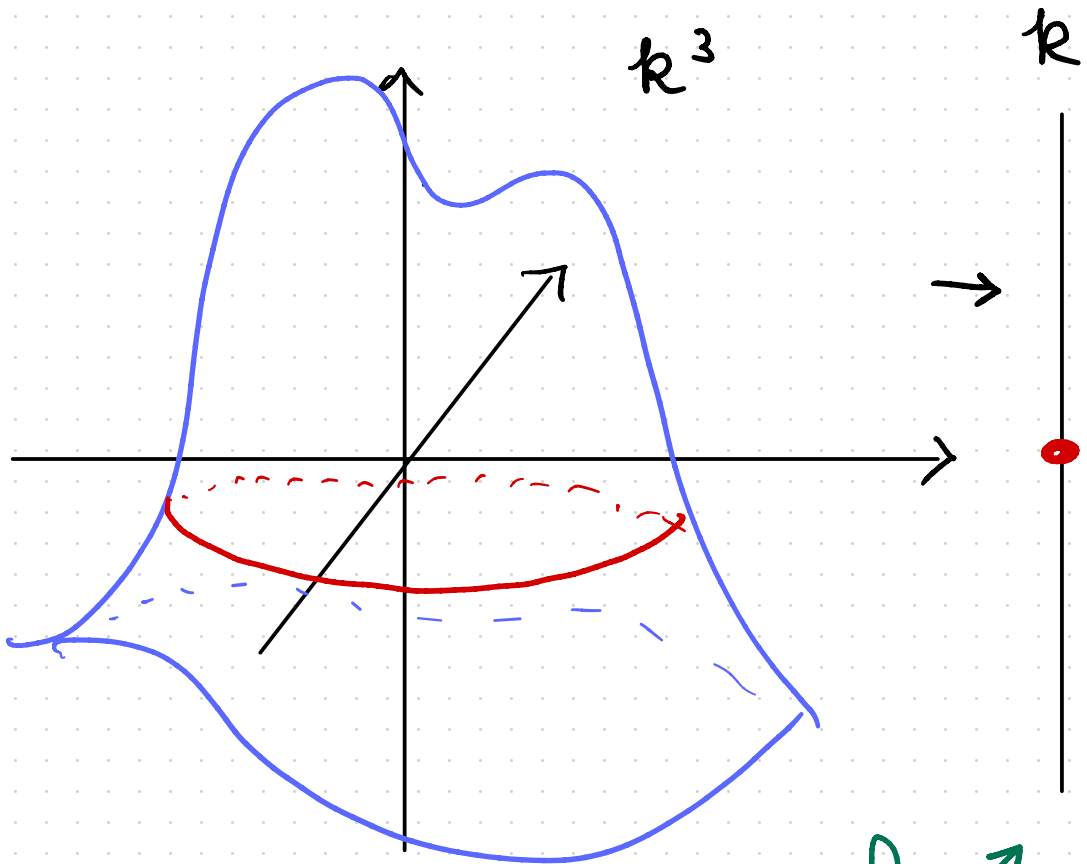
f

Definición 2.4. Una curva plana afín C es **irreducible** si no puede escribirse como la unión no trivial de dos curvas algebraicas C_1, C_2 . (es decir, ambos $C_i \neq C$ para $i = 1, 2$.)

Una curva plana afín C de grado d se dice **reducida** si no es igual a una curva plana afín de grado estrictamente inferior.

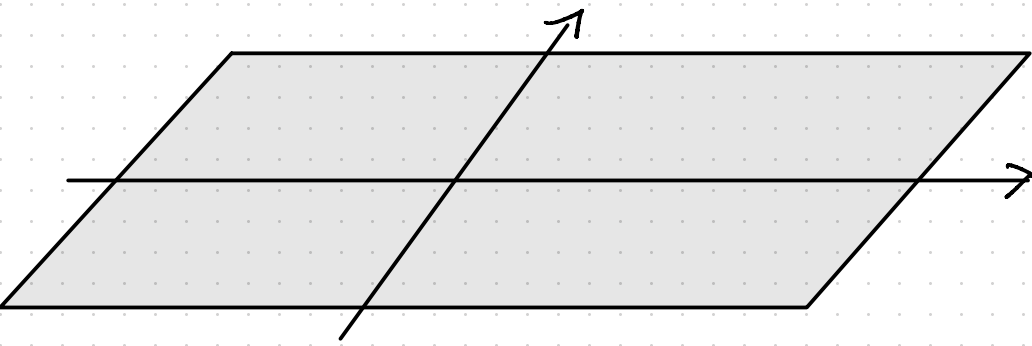
<div style="background-color: cyan; padding: 2px;">IRR</div> <div style="background-color: magenta; padding: 2px;">RED</div>	SI	NO
SI		
NO	 $= V(x^2)$	 $V(y(y-1)x^2)$

Recuerdos de Calculo



↓

\neq ↗
 k^2



Transformaciones de curvas

$$\begin{array}{ccc} T: \mathbb{A}_{\mathbb{K}}^2 & \longrightarrow & \mathbb{A}_{\mathbb{K}}^2 \\ \downarrow f & & \downarrow \tilde{f} \\ \mathbb{K} & & \mathbb{K} \end{array}$$

$$T \begin{cases} u = 5x^2 + 7x^2y^3 + 5 \\ v = 19x^3 + 8xy \end{cases}$$

Parametrizaciones

Definición 2.7. Una parametrización de una curva plana afín C es una función genéricamente inyectiva $\phi: k \rightarrow \mathbb{A}_k^2$ de la forma:

$$\phi: \begin{cases} x(t) = \frac{p(t)}{q(t)} \\ y(t) = \frac{r(t)}{s(t)} \end{cases},$$

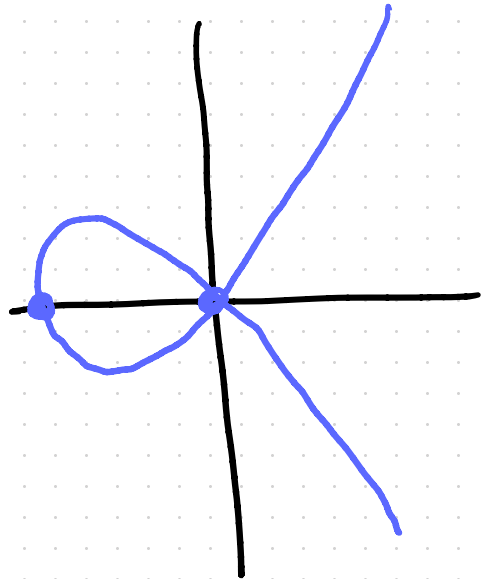
con $p, q, r, s \in k[t]$.

Ej:
$$\begin{cases} x = t^2 - 1 \\ y = t^3 - t \end{cases}$$

$$\frac{y}{x} = \frac{t^3 - t}{t^2 - 1} = t$$

$$x = \left(\frac{y}{x}\right)^2 - 1$$

$$x^3 = y^2 - x^2$$



$$t = 0 \Rightarrow (x, y) = (-1, 0)$$

$$t = \pm 1 \Rightarrow (x, y) = (0, 0)$$

¿Porqué es algebraica?

Curvas proyectivas

" $f(x, y, z) = 0$ " no tiene sentido en $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$

$$X^2 + Y^2 + Z^2 - 1 = 0$$

$$P = (0 : 0 : 5) = 25 - 1 = 24$$

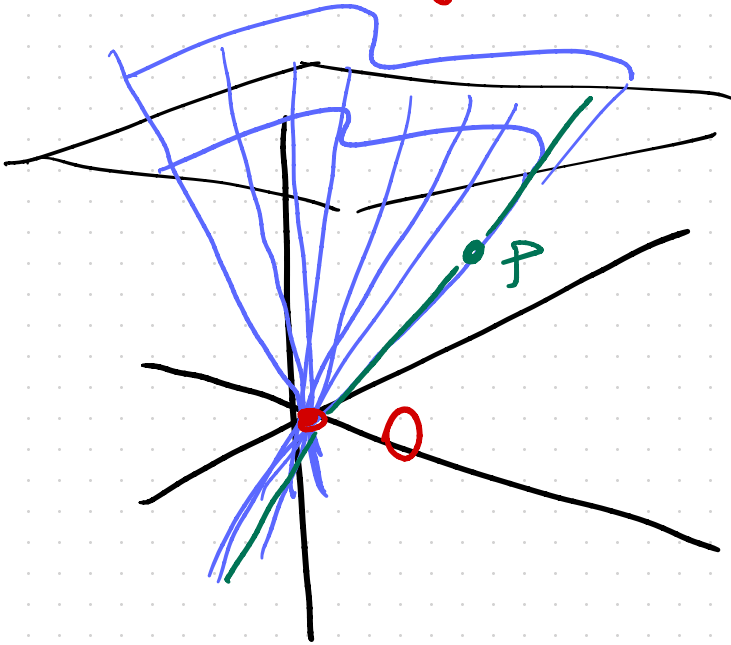
$$X^2 + Y^2 - Z^2 = 0$$

$$\begin{aligned} Q = (0 : 5 : 5) &= 25 - 25 = 0 \\ &= 25(1 - 1) \end{aligned}$$

Definición 2.8. Una **curva algebraica del plano proyectivo** $C \subset \mathbb{P}_k^2$ es el lugar geométrico de los puntos en el plano cuyas coordenadas homogéneas satisfacen una ecuación polinomial homogénea en tres variables; es decir, sea $F(X, Y, Z) \in k[X, Y, Z]$ homogéneo, entonces:

$$C = \{\bar{p} \in \mathbb{P}_k^2 \mid F(X(p) : Y(p) : Z(p)) = 0, (p \in k^3)\}.$$

- Cono afín
- Equivalencia proyectiva \neq isomorfismo



Definición 2.9. Una parametrización de una curva plana proyectiva C es una función genéricamente inyectiva $\phi : \mathbb{P}_k^1 \rightarrow \mathbb{P}_k^2$ de la forma:

$$\phi : \begin{cases} X(S:T) = P(S,T) \\ Y(S:T) = Q(S,T) \\ Z(S:T) = R(S,T) \end{cases},$$

con $P, Q, R \in k[S, T]$ polinomios homogéneos del mismo grado d .

¿ Como se relaciona con el caso afín?

$$x = t^2 - 1$$

$$y = t^3 - t$$

$$X = T^2S - S^3$$

$$Y = T^3 - TS^2$$

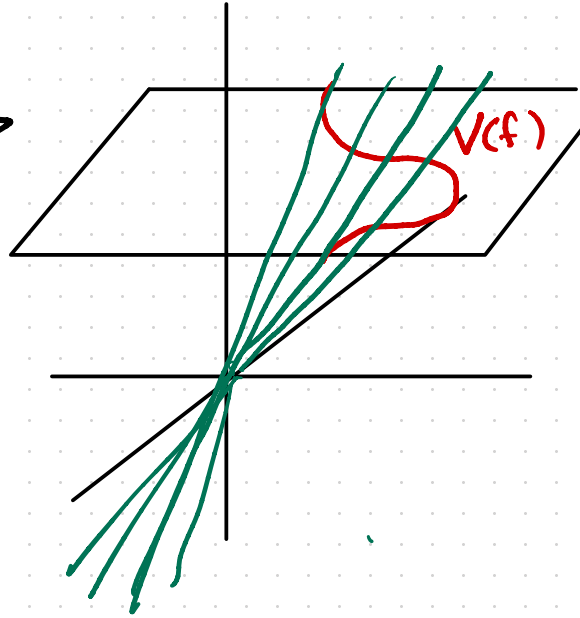
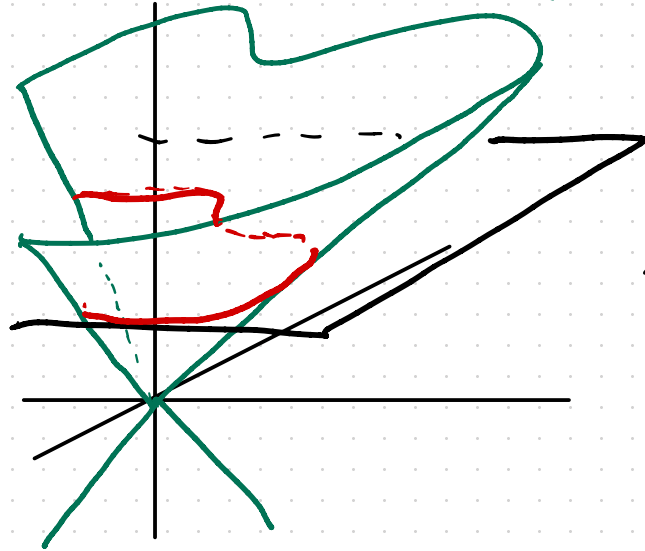
$$Z = S^3$$

$$(T, S) = (t, 1)$$

$$(x, y) = \left(\frac{X}{Z}, \frac{Y}{Z} \right)$$

Traza afín y cierre proyectivo

$V(F)$



$$z = 1$$

$$\begin{aligned} X &= x \\ Y &= y \end{aligned}$$

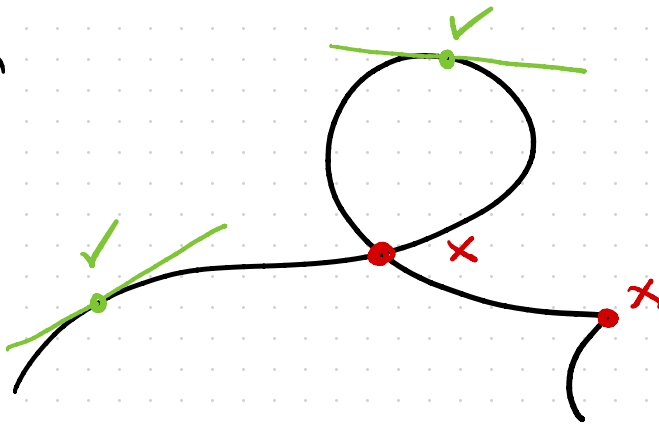
$$Z = 1$$

$$X^2 + Y^2 - 9Z^2 = 0 \rightsquigarrow x^2 + y^2 - 9 = 0$$

$$X^2 - YZ + 5Z^2 = 0 \rightsquigarrow x^2 - y + 5 = 0$$

Suavidad y recta tangente

Intuición



Definición 2.11. Sea $p \in C = V(f)$ un punto de una curva plana afín en \mathbb{A}_k^2 . Decimos que C es **suave en p** si

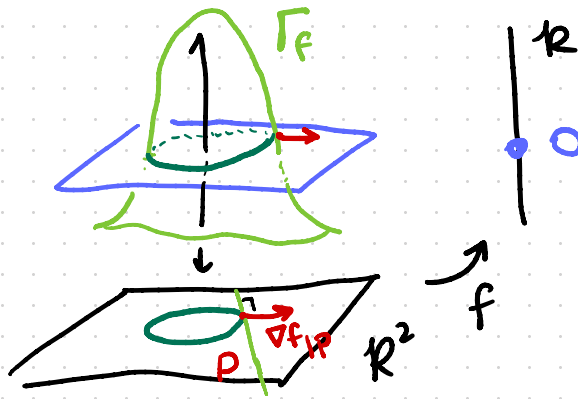
$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}(p), \frac{\partial f}{\partial y}(p) \right) \neq (0, 0),$$

es decir, si al menos una de las derivadas parciales de f no es cero en p .

Decimos que C es una curva **suave** si es suave en todos los puntos.

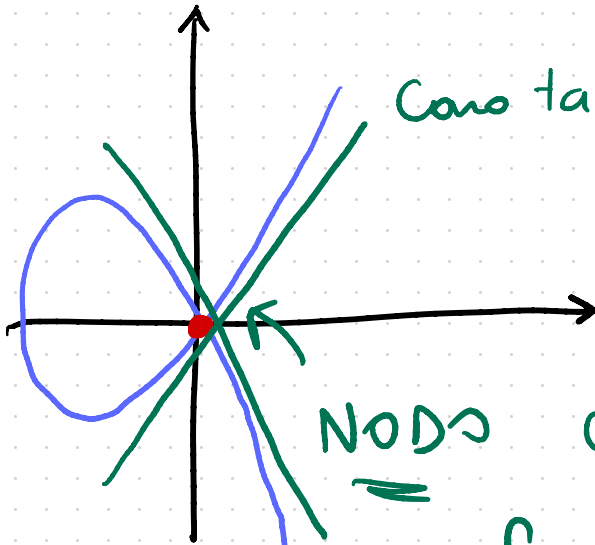
Si C es suave en un punto p , entonces la **recta tangente** a C en p se define como:

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}(p), \frac{\partial f}{\partial y}(p) \right) \cdot (x - x(p), y - y(p)) = 0.$$



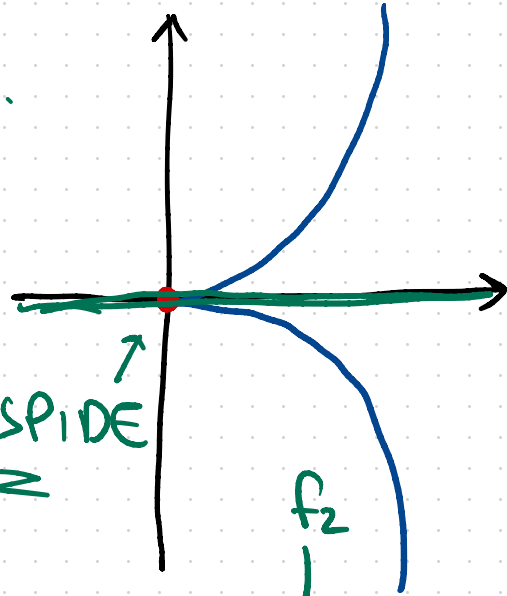
Puntos singulares

Definición 2.12. Sea p un punto singular de $V(f)$, y sin pérdida de generalidad supongamos que hemos elegido un sistema de coordenadas tal que $p = (0,0)$. Entonces p se dice ser **m -tuplo** si m es el grado más bajo que aparece en un monomio de f con coeficiente distinto de cero.



$$V(x^3 + x^2 - y^2)$$

$$V((x-y) \cdot (x+y))$$



$$V(x^3 - y^2)$$

$$V(y^2)$$

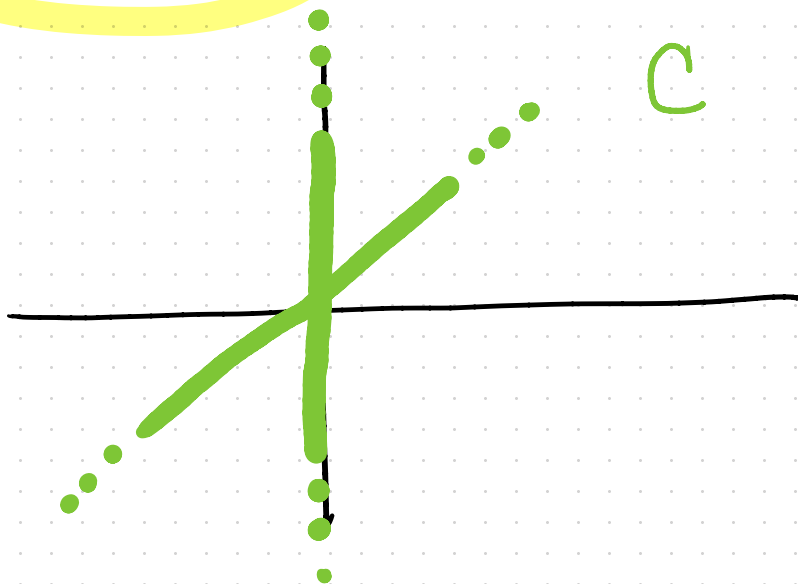
$$\underline{\text{Cono tangente}} := V(f_m)$$

¿ Como approximar curva cerca de una singularidad ?

Ej: $V(x^4 + y^4 + x^2 + xy)$

(A) Como tangente

$$V(x^2 + xy) = V(x(x+y))$$



(B) Analysis de los infinitesimales

$$f: x^4 + y^4 + x^2 + xy$$

$$x \rightsquigarrow \mathcal{O}(m) \quad y \rightsquigarrow \mathcal{O}(n)$$

$$x^4 = \mathcal{O}(4m)$$

$$y^4 = \mathcal{O}(4n)$$

$$x^2 = \mathcal{O}(2m)$$

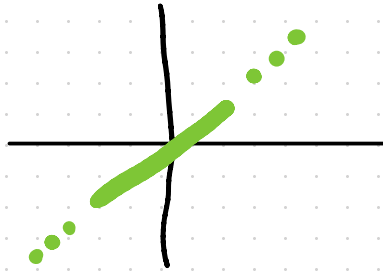
$$xy = \mathcal{O}(m+n)$$

queremos 2 ordens iguales
y mas pequeños que los demas!

$$m=1, n=1$$

$$\mathcal{O}(x^2) = \mathcal{O}(xy) = 2 < 4 = \mathcal{O}(x^4) = \mathcal{O}(y^4)$$

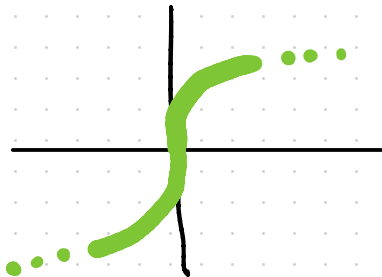
$$\hookrightarrow x^2 + xy = x(x+y)$$



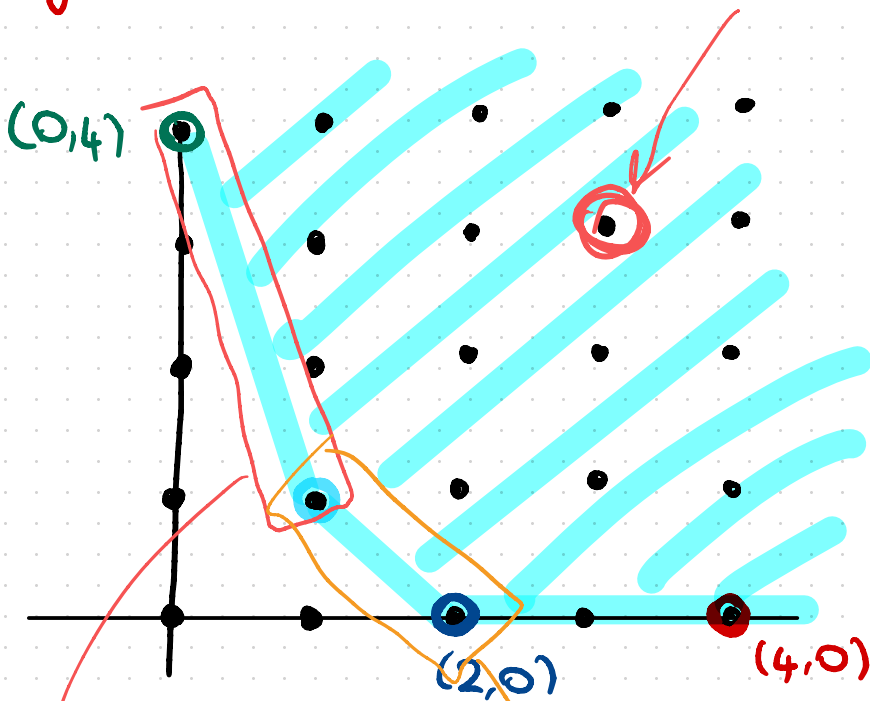
$$m=3, n=1$$

$$\mathcal{O}(xy) = \mathcal{O}(y^4) = 4 < \mathcal{O}(x^2) < \mathcal{O}(x^4)$$

$$xy + y^4 = y(x + y^3)$$



Polígono de Newton



$$f = x^{(4)} + y^{(4)} + x^{(2)} + xy + x^{(3)}y^{(3)}$$

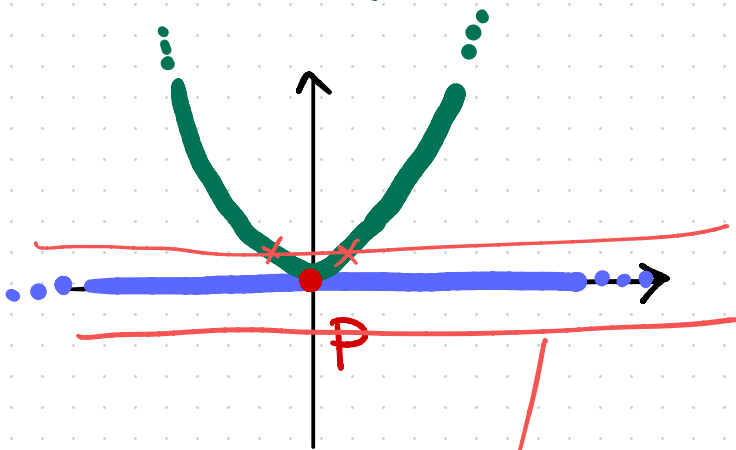
$$y^4 + xy$$

$$x^2 + xy$$

envolvente convexa inferior

Intersección de curvas

$$|V(y) \cap V(y-x^2)| = ?$$

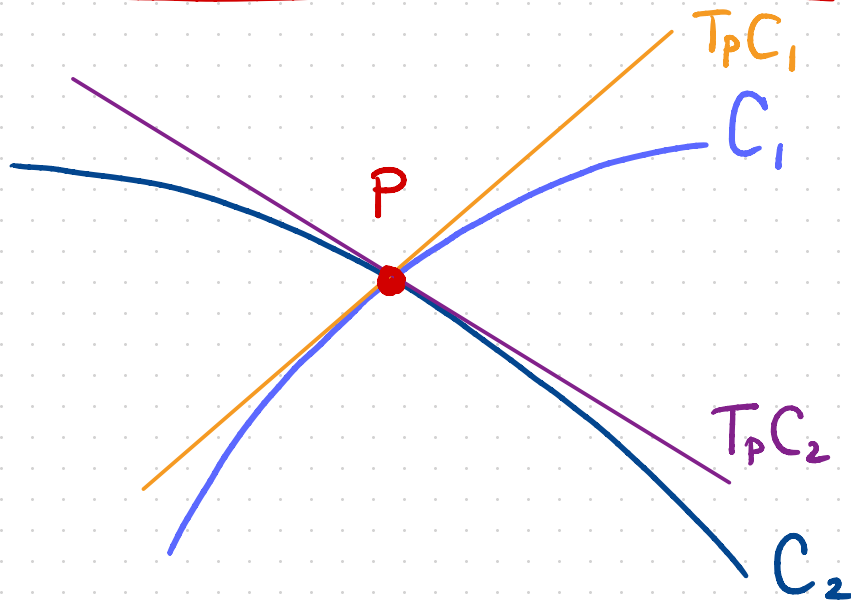


¿Problemas?

trabaja
sobre \mathbb{C}

$$o \quad k = \bar{k}$$

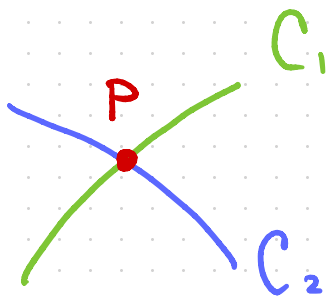
Intersección transversal



- ① p punto suave de C_1, C_2
- ② $T_p C_1 \neq T_p C_2$

Deseos sobre $m_P(C_1, C_2)$

① simetría

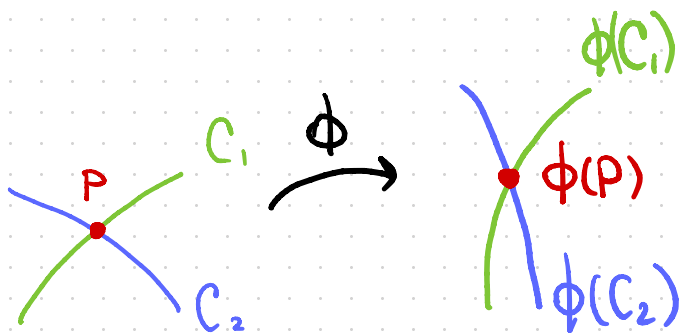


$$m_P(C_1, C_2)$$

\parallel

$$m_P(C_2, C_1)$$

② cambio de coordenadas



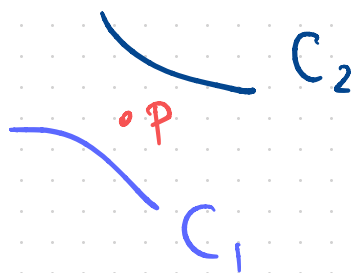
$$m_P(C_1, C_2)$$

\parallel

$$m_{\phi(P)}(\phi(C_1), \phi(C_2))$$

③ $p \notin C_1 \cap C_2$

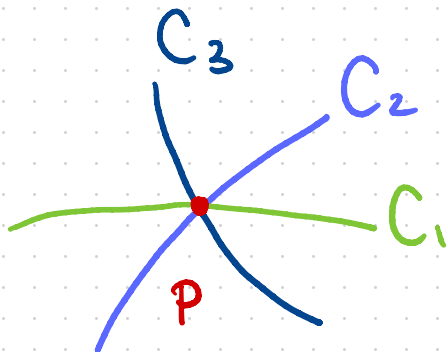
$$m_p(C_1, C_2) = 0$$



④ $p \in C_1 \cap C_2$ transversa

$$m_p(C_1, C_2) = 1$$

⑤ Aditividad



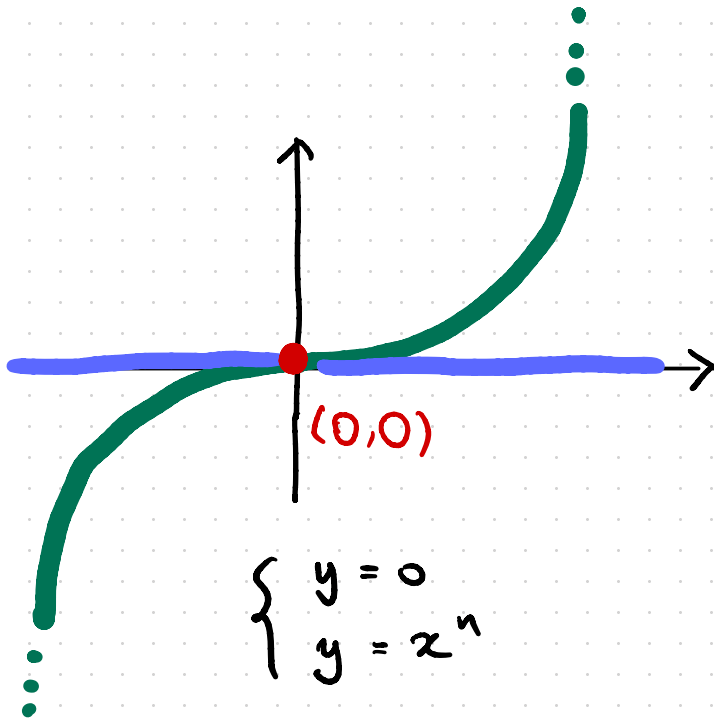
$$m_p(C_1, C_2 \cup C_3)$$

$$= m_p(C_1, C_2)$$

$$+ m_p(C_1, C_3)$$

⑥ T. fund del álgebra

$$m_{(0,0)}(V(y), V(y-x^n)) = n$$



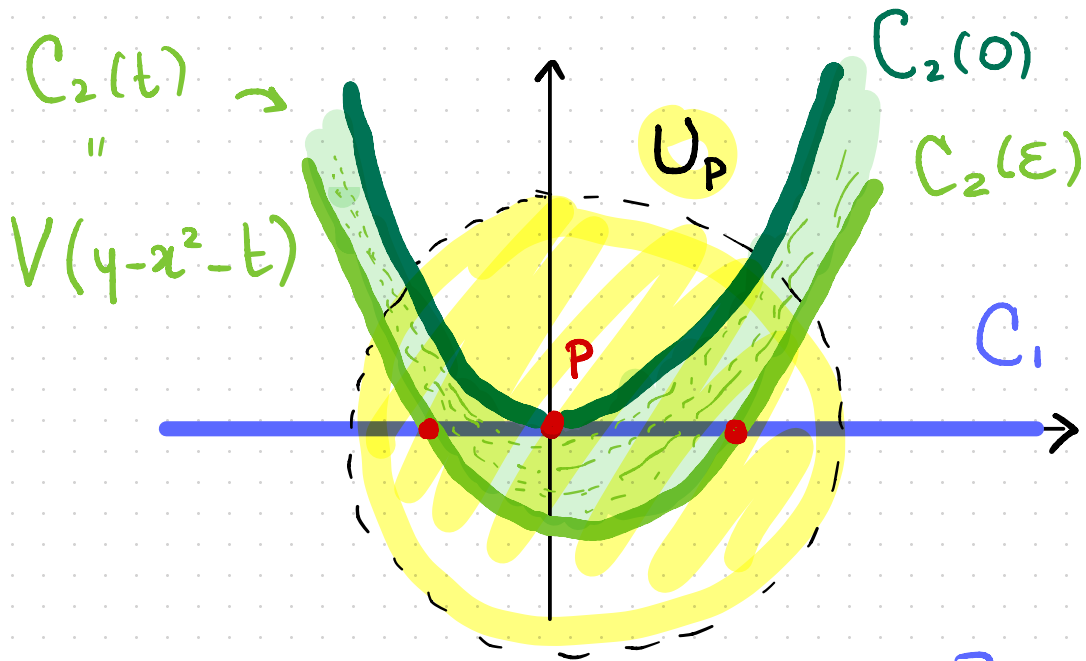
$$\begin{cases} y = 0 \\ y = x^n \end{cases}$$

$$\begin{cases} y = 0 \\ 0 = x^n \end{cases} \rightsquigarrow x = 0$$

T.F.A

Son n -raíces!!!

⑦ Invariancia de deformación



$$m_p(C_1, C_2(0))$$

||

$$\sum_{\tilde{P} \in U_P} m_{\tilde{P}}(C_1, C_2(t))$$

Cualquiera
pero fijo!

$$\exists \varepsilon$$

$$|t| < \varepsilon$$

Algebra

Definición 3.2. El anillo local de \mathbb{A}_k^2 en el origen, denotado $\mathcal{O}_{\mathbb{A}_k^2, \mathbf{0}}$, viene dado por:

$$\mathcal{O}_{\mathbb{A}_k^2, \mathbf{0}} = \left\{ \frac{f}{g} \mid f, g \in k[x, y], g(0, 0) \neq 0 \right\}.$$

$$\mathfrak{m}_{(0,0)}(V(f_1), V(f_2))$$

ii

$$\dim_k \frac{\mathcal{O}_{\mathbb{A}_k^2, (0,0)}}{\langle f_1, f_2 \rangle}$$

$$\mathfrak{m} = \langle x, y \rangle$$

$x+1$
es invertible!

Ej 0: $p \notin \mathbb{C}$,

$$f_1 = x + y + 1$$

$$f_2 = xy$$

$$f_1(0,0) = 1 \Rightarrow \frac{1}{x+y+1} \in \mathcal{O}_{\mathbb{A}_k^2, (0,0)}$$

$$\langle f_1, f_2 \rangle = \langle 1 \rangle = \mathcal{O}_{\mathbb{A}_k^2, (0,0)}$$

$$\Rightarrow \frac{\mathcal{O}_{\mathbb{A}^2, (0,0)}}{\langle f_1, f_2 \rangle} = \{0\} \Rightarrow \dim \mathcal{O}$$

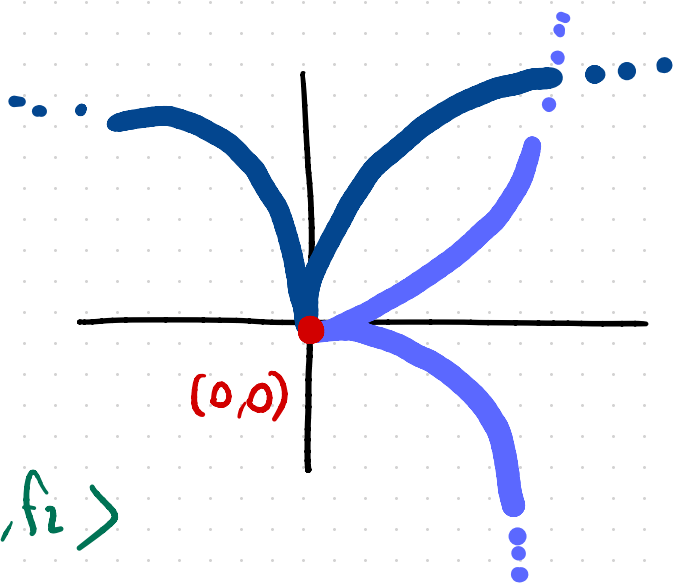
Ej 1: $M_{(0,0)}(V(y), V(x^4 + x^5y + x^7))$

$$\langle y, x^4 + x^5y + x^7 \rangle = \langle y, x^4 + x^7 \rangle$$

$$= \langle y, x^4(1 + x^3) \rangle = \langle y, x^4 \rangle$$

$$\frac{\mathcal{O}_{\mathbb{A}^2, (0,0)}}{\langle y, x^4 \rangle} = \text{Span}(1, x, x^2, x^3)$$

Ej 2: $m_{(0,0)} (V(y^2-x^3), V(x^2-y^3))$



$\langle f_1, f_2 \rangle$

$$\langle y^2 - x^3, x^2 - y^3 + (y(y^2 - x^3)) \rangle =$$

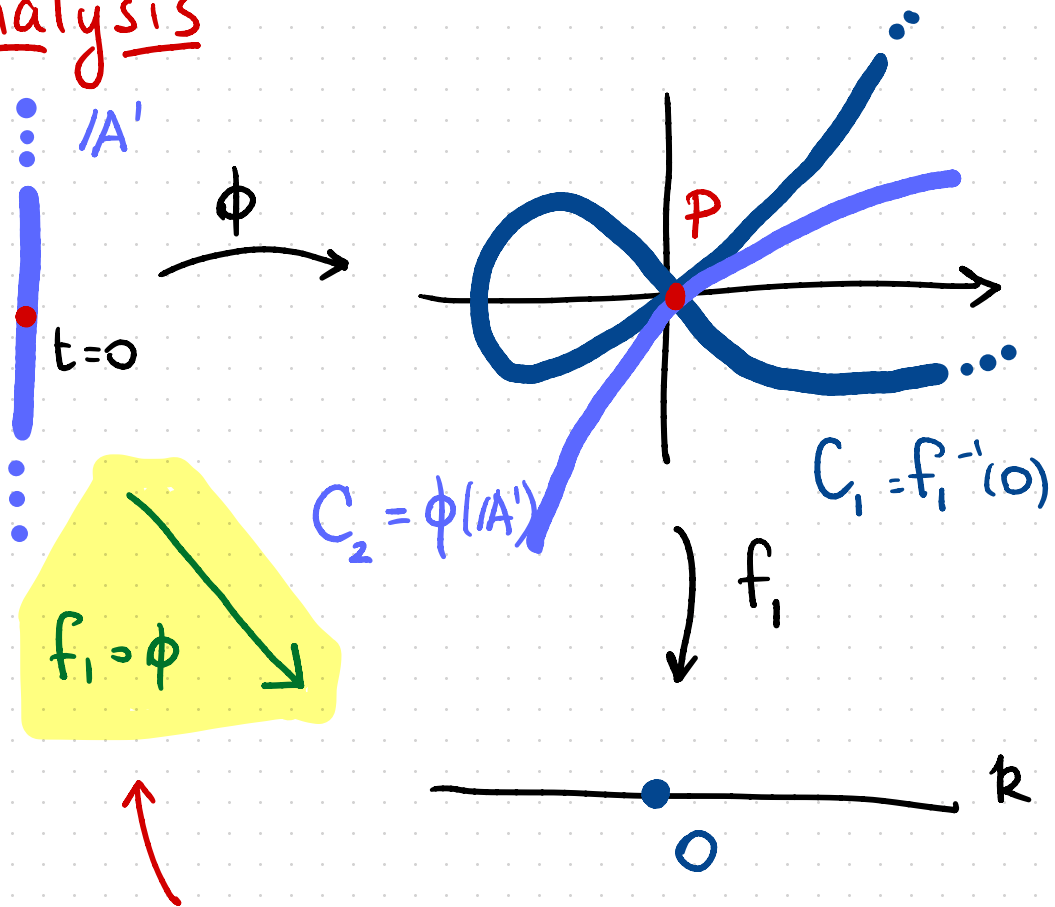
$$\langle y^2 - x^3, x^2 - yx^3 \rangle = \langle y^2 - x^3, x^2(1 - yx) \rangle$$

$$= \langle y^2 - x^3, x^2 \rangle = \langle y^2, x^2 \rangle$$

$$m = 4$$

$$\frac{\mathcal{O}_{\mathbb{A}^2, (0,0)}}{\langle f_1, f_2 \rangle} = \langle 1, x, y, xy \rangle$$

Analysis

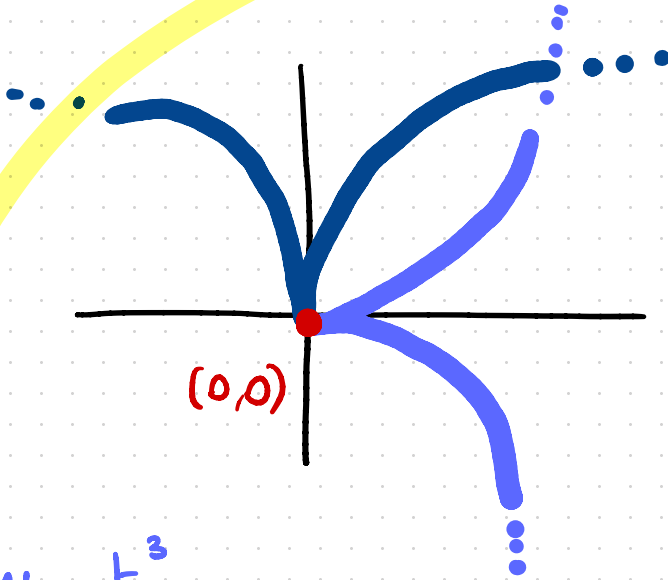


$$M_P(C_1, C_2) = \text{ord}(f_1 \circ \phi)|_{t=0}$$

¿ Si \neq parametrización ?

Ej 1 : $m_{(0,0)} (V(y), V(x^4 + x^5 y + x^7))$

Ej 2: $m_{(0,0)} (V(y^2-x^3), \underline{V(x^2-y^3)})$



$$\begin{cases} y = t^3 \\ x = t^2 \end{cases}$$

$$t \longrightarrow (t^2, t^3)$$

$$(x, y) \longrightarrow x^2 - y^3$$

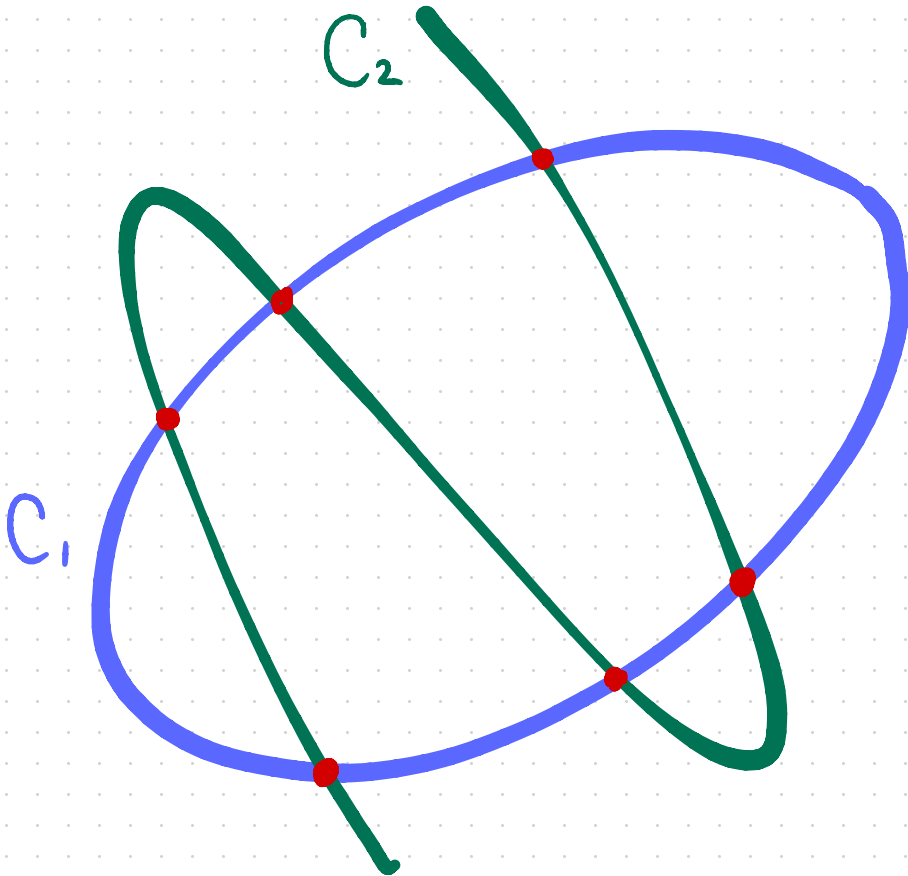
$$\longrightarrow t^4 - t^9$$

$$m = 4$$

Teorema de Bézout

Teorema 4.1 (Bézout). Sean $C_1 = V(F_1), C_2 = V(F_2)$ dos curvas planas proyectivas complejas, y sean $d_1 = \deg(F_1), d_2 = \deg(F_2)$. Si C_1 y C_2 no tienen un componente común (y por lo tanto se cruzan en un número finito de puntos), tenemos:

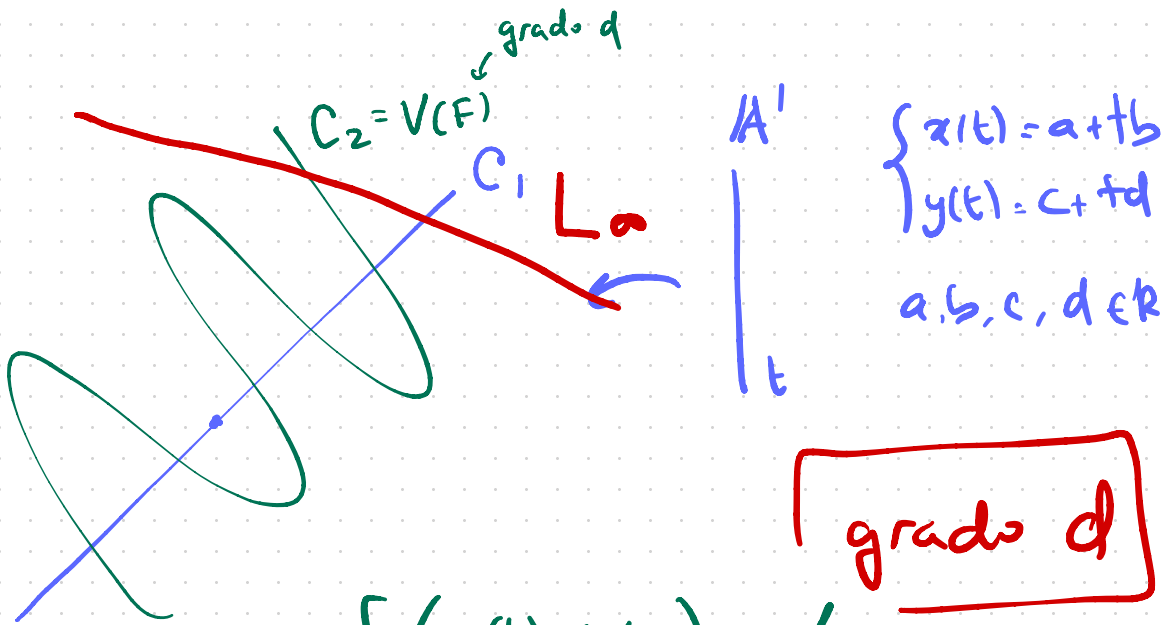
$$|C_1 \cap C_2|_m := \sum_{p \in \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^2} m_p(C_1, C_2) = d_1 \cdot d_2.$$



Pb 1: Ingredientes:

- Teor. fund del álgebra
- Invar. deformación M_p

① Si C_1 e' una recta:



$$f(x(t), y(t)) =$$
$$f(a + tb, c + td) = 0$$

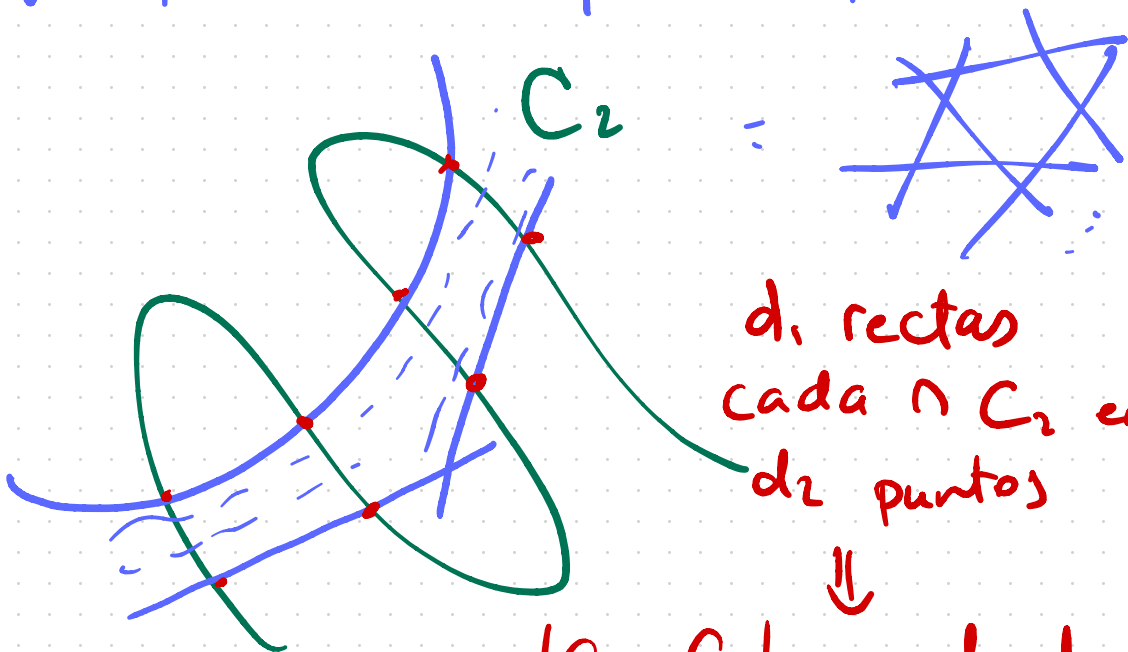
② Deforma: toma d polys
lineares homogeneos

$$L_i = a_i X + b_i Y + c_i Z$$

$$C_1(\tau) = (1-\tau) F_1 + \tau \prod_1^d L_i$$

$$V(C_1(0)) = V(F_1)$$

$$V(C_1(1)) = V\left(\prod_1^d L_i\right) = \bigcup_1^d V(L_i)$$



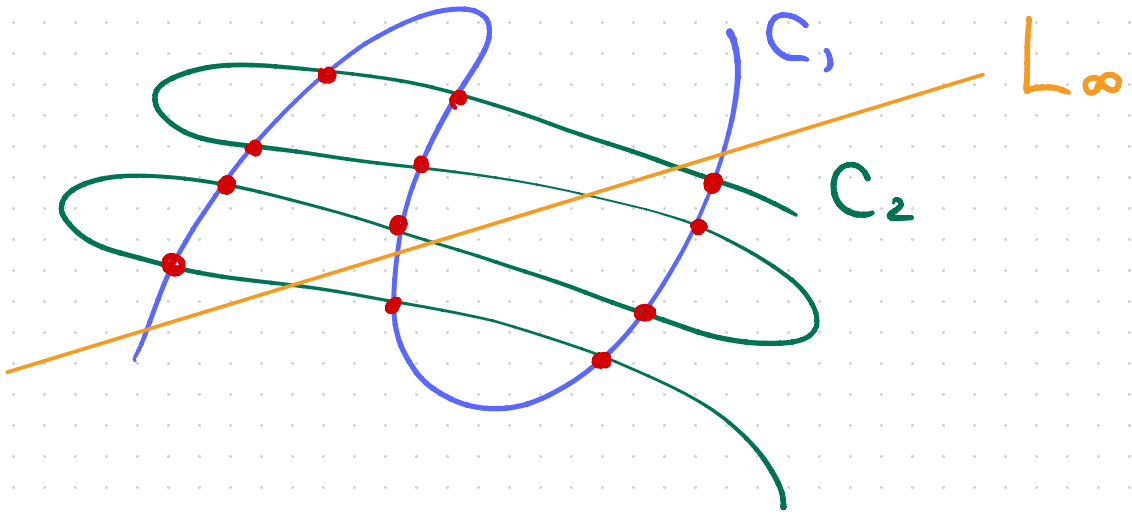
d_1 rectas
cada n C_2 en
 d_2 puntos

$$|C_1 \cap C_2|_m = d_1 \cdot d_2$$

Pb 2: Ingredientes:

- álgebra conmutativa

① Escoje buenas coordenadas



② Desde local a global

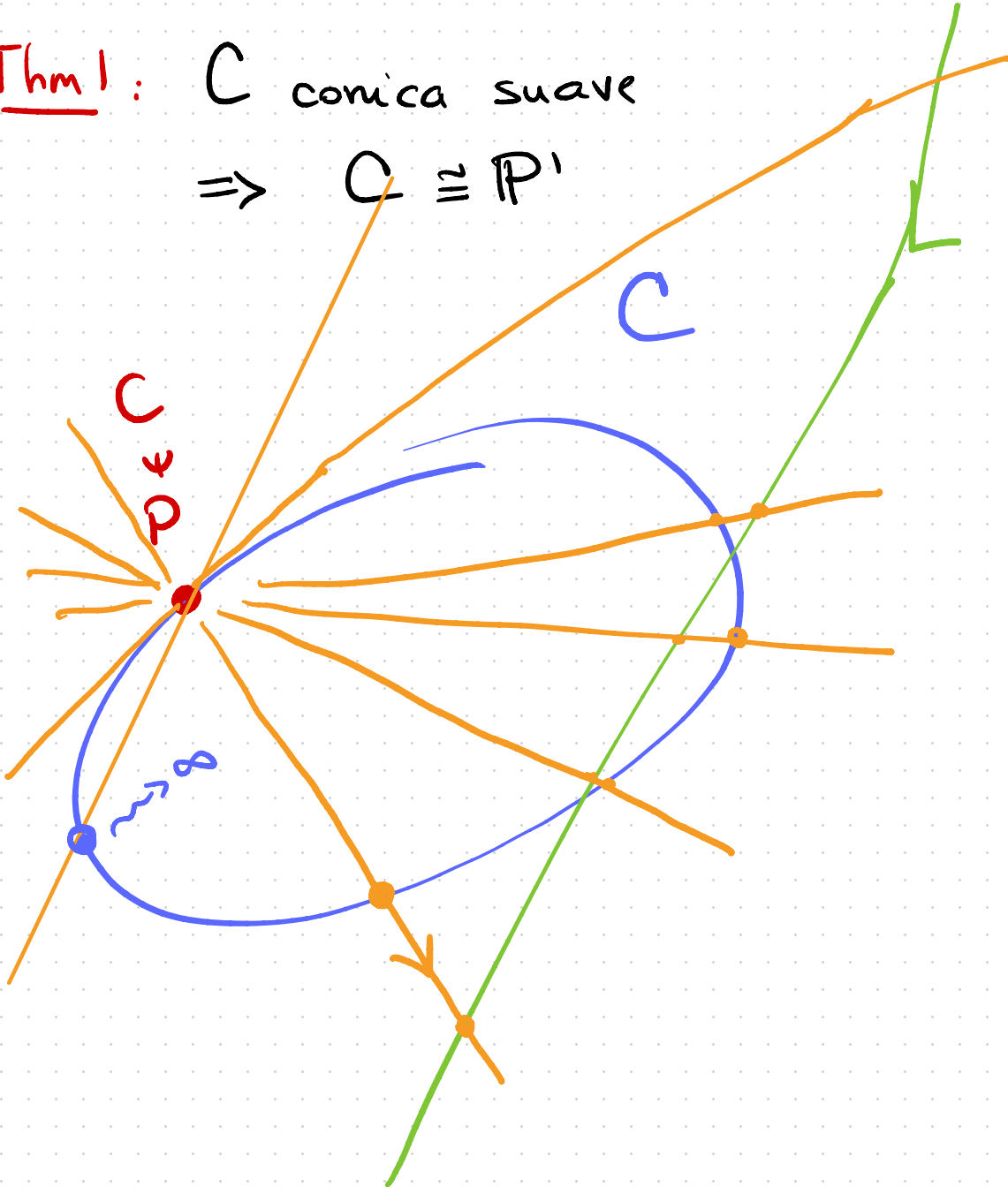
$$\phi: \frac{\mathbb{C}[x, y]}{\langle f_1, f_2 \rangle} \longrightarrow \bigoplus_{p \in \mathbb{C}^2} \frac{\mathcal{O}_{\mathbb{A}^2, p}}{\langle f_1, f_2 \rangle}$$

$$g \longmapsto \bigoplus_{p \in \mathbb{C}^2} [g]$$

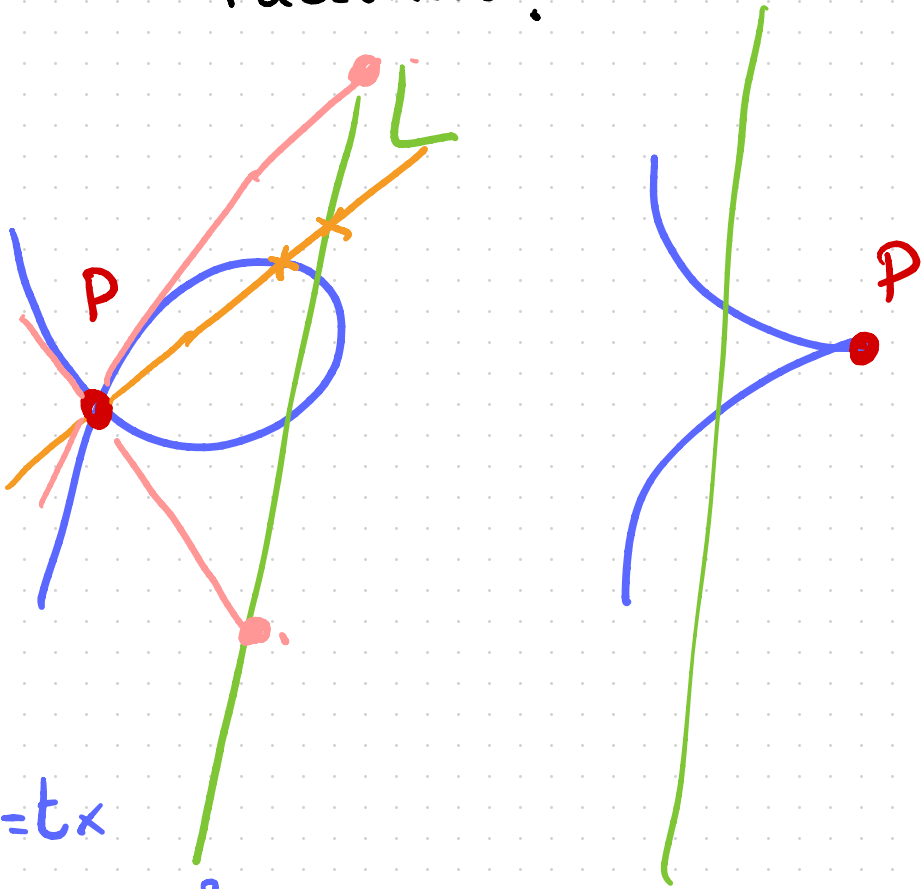
es un isomorfismo!

Racionalidad

Thm 1: C conica suave
 $\Rightarrow C \cong \mathbb{P}^1$



Thm 2: Cubica singular es racional!

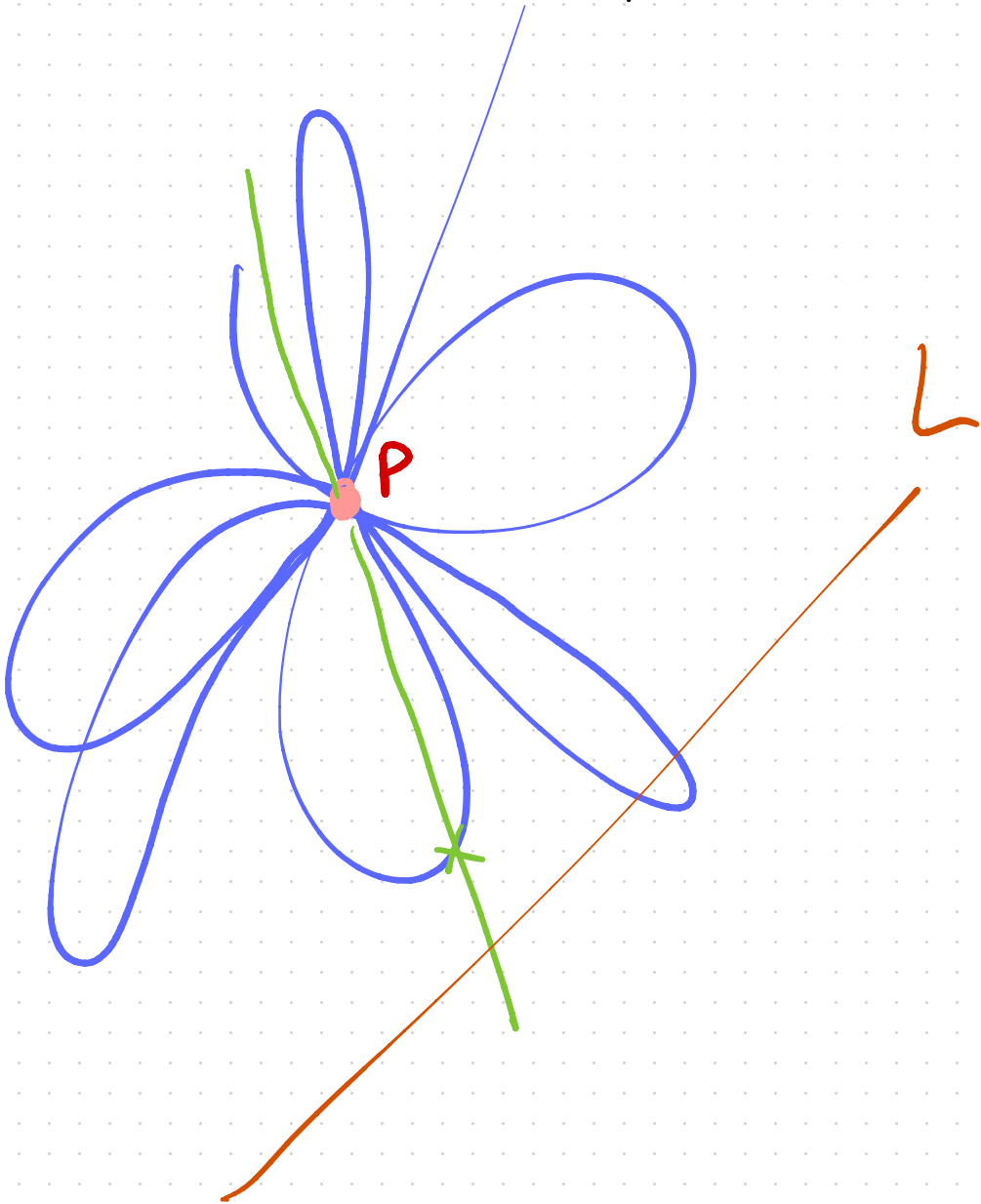


$$\begin{cases} y = tx \\ y^2 - x^2 + x^3 = 0 \end{cases}$$

$$\phi: \begin{cases} x(t) = t^2 - 1 \\ y(t) = t^3 - t \end{cases}$$

$$t = \pm 1 \Rightarrow \phi(t) = (0, 0)$$

Thm 3 C de grado d con
un punto $(d-1)$ -plo es racional.

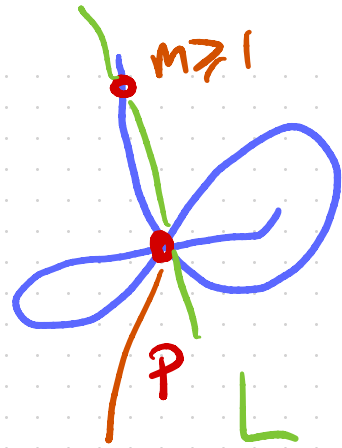
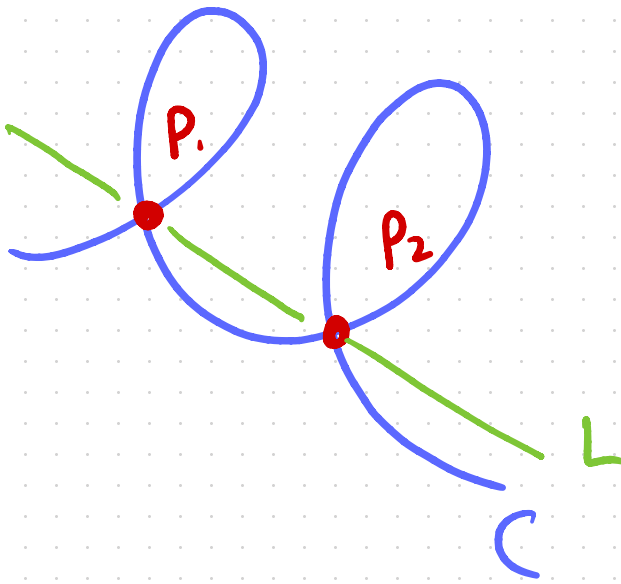


Cotas de puntos singulares

IRREDUCIBLE



Teorema 4.5. Una cúbica plana singular puede tener como máximo un punto doble. Para ser precisos, estamos descartando la posibilidad de más de un punto singular y la posibilidad de un solo punto de multiplicidad mayor que 2.



$$m \geq 3$$

$$3 + 1 > 3$$



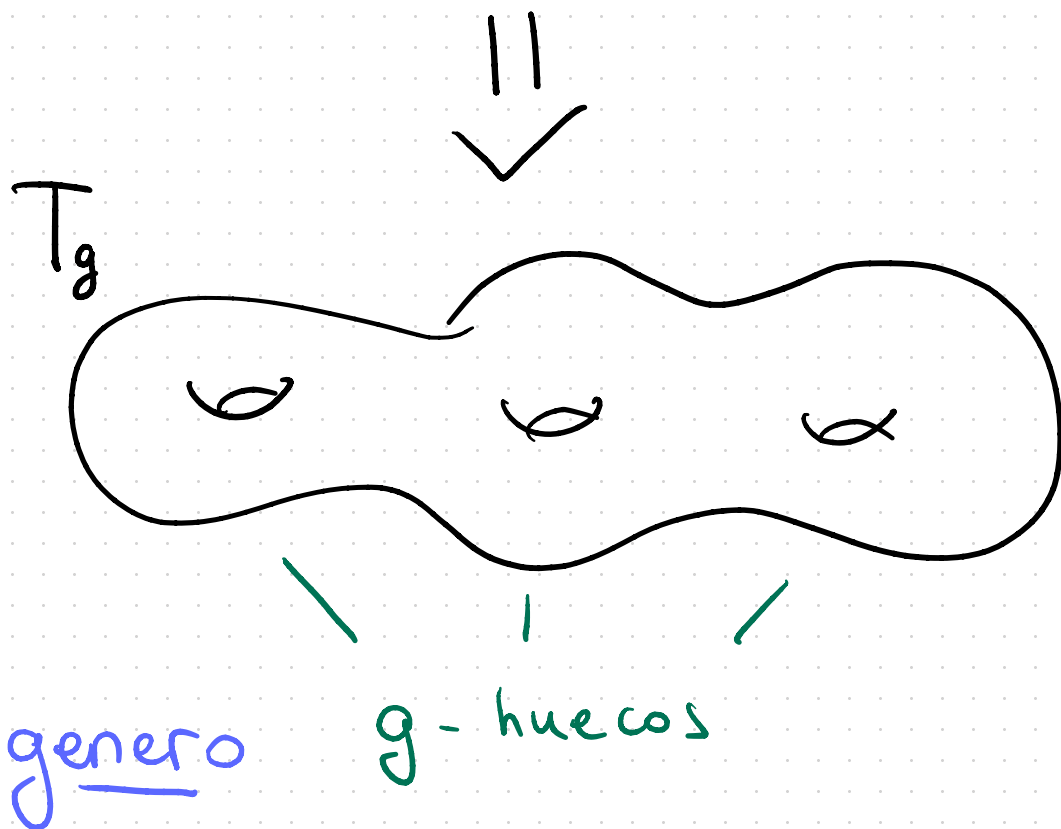
Teorema 4.6. Una curva de grado d no puede tener más de $\binom{d-1}{2}$ puntos singulares.

se hay $\binom{d-1}{2} + 1$ punto singular $\Rightarrow \exists$ curva de grado $(d-2)$ que pasa por los pto's singulares + $d-3$ puntos simples.

$$\left(\binom{d-1}{2} - 1\right) + \leq |C \cap C'|_m = d(d-2) \\ (d-3)$$

Genero de una curva suave

Hecho 1: Curvas algebraicas projectivas, complejas, suaves son superficies, orientables, compactas



Hecho 2:

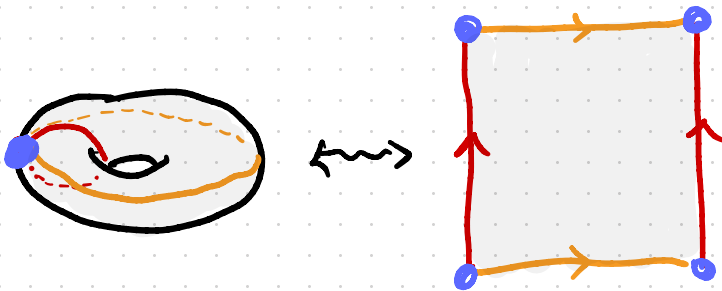
$$\chi(T_g) = 2 - 2g$$

"

$$|\#V| - |\#E| + |\#F|$$

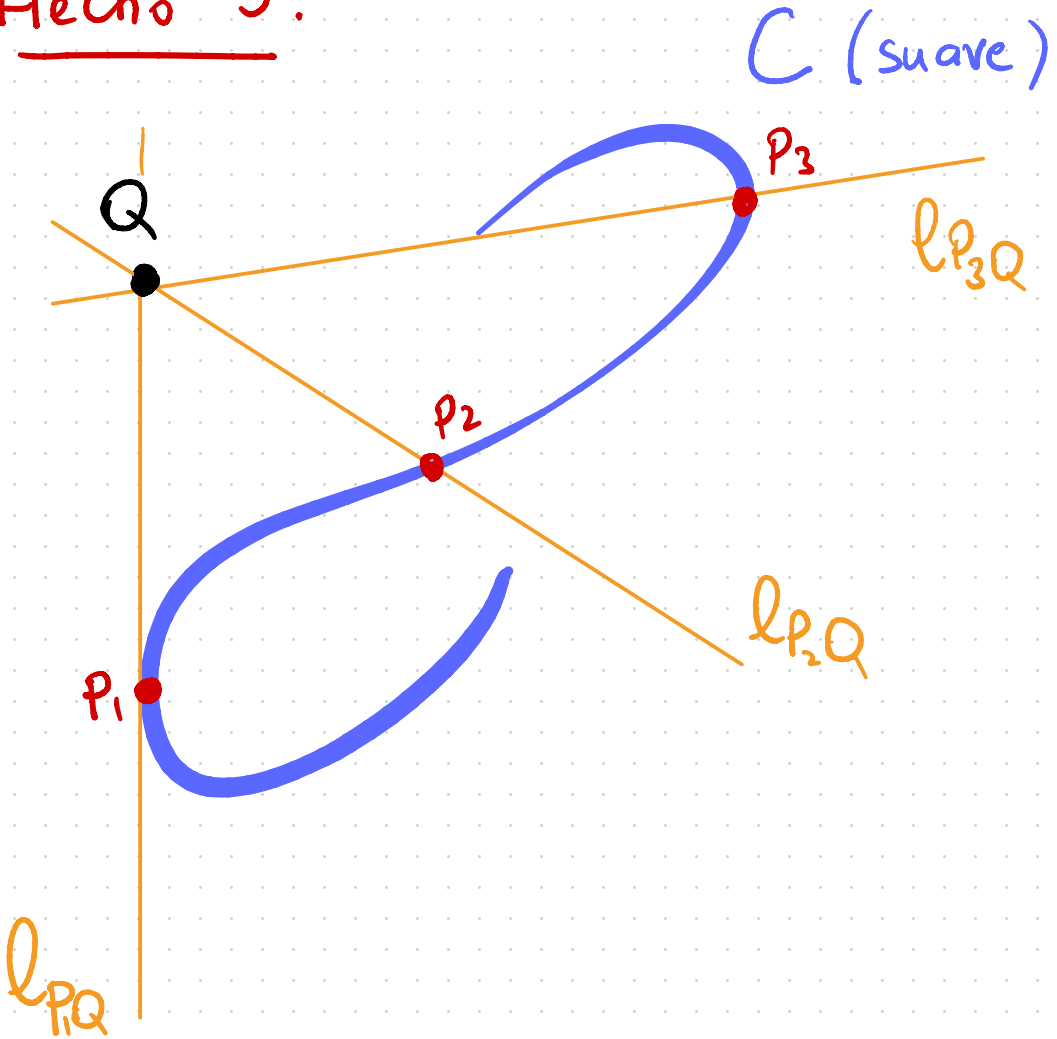
por cualquier buen grafo sobre

T_g :



$$\chi(T_1) = 1 - (1 + 1) + 1 = 0$$

Hecho 3:

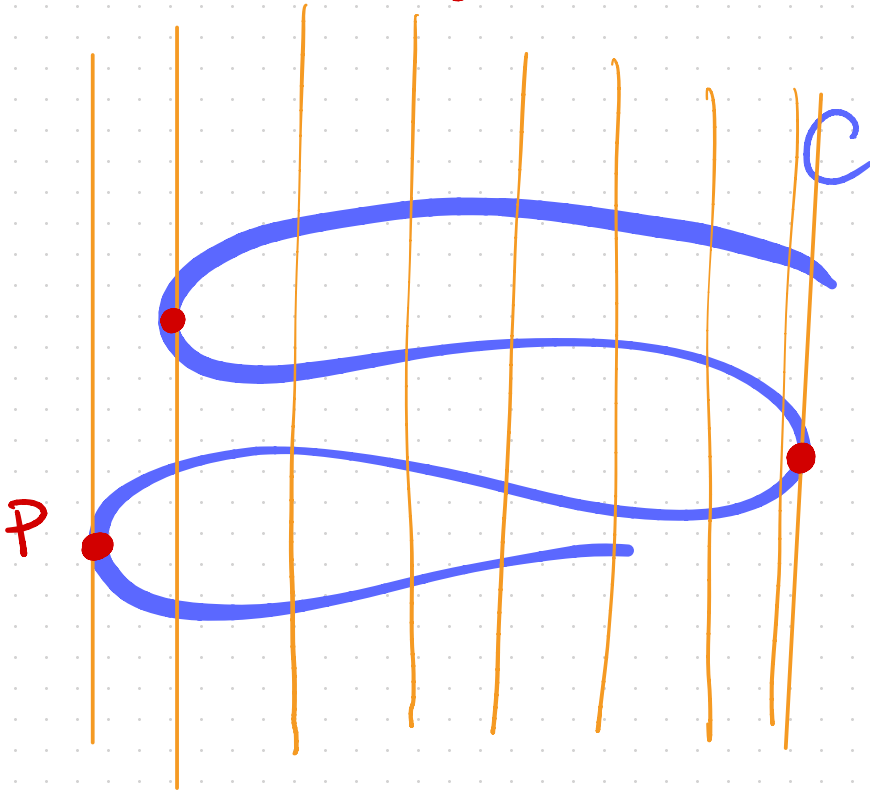


$$\sum_{P \in C} (m_P(l_{PQ}, C)) - 1 = 2g + 2d - 2$$

Teorema 4.7. Una curva proyectiva suave, plana y compleja C de grado d tiene género $\binom{d-1}{2}$.

Escoje coordenadas con $(0:1:0) \notin C$

\textcircled{III}
 $Q (0:1:0)$
 \bullet



$$m_P(\ell_{PQ}, C) - 1 = m_P(K_C, \nu\left(\frac{\partial F}{\partial Y}\right))$$

$$\sum_{P \in C} (m_P(\ell_{PQ}, C) - 1) = |C| \cdot V\left(\frac{\partial F}{\partial y}\right) \Big|_m$$

hecho 3

Bezout

$$2g + 2d - 2 = d(d-1)$$

$$g = \frac{(d-1)(d-2)}{2}$$

□

Gracias!

y Pura Vida!

renzo@colostate.edu